

Design Guide: TIDA-050034

NXP iMX 7D プロセッサ向け統合型電源のリファレンス デザイン



説明

このリファレンス デザインは、TI PMIC、TPS6521815 と NXP® i.MX 7Dual アプリケーション プロセッサと組み合わせたフル機能の開発ボードです。このハードウェア デザインは、DDR3L SDRAM (2x512MB)、64MB シリアル NOR フラッシュ、8GB eMMC 5.0 iNAND、SD カード インターフェイス v3.0、外部 TFT ディスプレイ インターフェイス用 50 ピン LCD コネクタ、1000Base-T イーサネット、USB2.0 Type A および micro-AB、外部カメラ インターフェイス用モバイル産業用プロセッサインターフェース (MIPI) CSI、mini-PCIe インターフェイスで構成されます。このデザインは、i.MX 7Solo または i.MX 7Dual プロセッサを使用し、代替電源オプションの評価を必要とするプロジェクトに適しています。

リソース

TIDA-050034	デザイン フォルダ
TPS6521815、TPS51200	プロダクト フォルダ
TPS62067、TPS3808	プロダクト フォルダ
INA3221、TLV755P	プロダクト フォルダ
WL1831MOD、DP83867CR	プロダクト フォルダ
OPT3001	プロダクト フォルダ

特長

- NXP i.MX 7D および i.MX 7S システムを短期間で開発できるフル システム オン ボード
- 低消費電力モードと DVFS をサポート
- Wi-Fi® + Bluetooth® のワイヤレス接続機能
- イーサネット、CAN、USB 有線接続機能
- LCD、HDMI®、MIPI DSI のディスプレイ オプション
- 選択可能なブート オプション (SD、eMMC、QSPI)

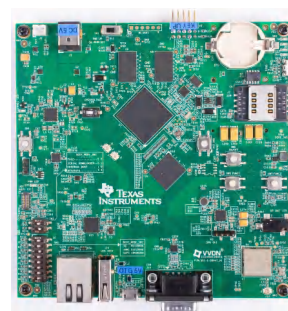
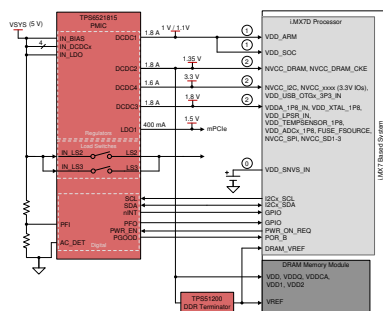
アプリケーション

- データ コンセントレータ
- 電気メータ
- HVAC ゲートウェイ
- サーモスタット
- 侵入管理パネル
- ビルのセキュリティ ゲートウェイ
- モジュール搭載コンピュータ
- HMI パネル
- バーコード スキャナー
- ポータブル POS



テキサス・インスツルメンツの™ E2E サポート エキスパートにお問い合わせください。

RadiumBoards でご注文いただけます。



このリファレンスデザインは HDMI®技術を採用しています。

1 システムの説明

TIDA-050034 は、TPS6521815 PMIC から NXP i.MX 7Dual プロセッサに電力を供給するためのリファレンス デザインです。PMIC がプロセッサに電力を供給できることを示すために、さまざまなペリフェラル デバイスを搭載した包括的な評価キット (EVK) ボードを構築し、さまざまな最終製品の開発を支援することは最も重要です。その結果、さまざまな有線およびワイヤレスの接続と、複数のブート オプションが利用可能になります。すべてのペリフェラルを追加する最終的な結果、一部の外部 DC/DC と LDO レギュレータが追加され、必要に応じてより多くの電圧レールと電流供給を提供できるようになりました。最後に、ボード全体が動作することを確認できるように、TI はオープン ソースの組込み Linux Yocto SDK を使用してソフトウェアを開発およびテスト済みであり、この設計のテストを開始しています。

1.1 主なシステム仕様

表 1-1. 主なシステム仕様

パラメータ	仕様	詳細
プロセッサ	i.MX 7Dual、デュアルコア アプリケーション プロセッサ、MCIMX7D7DVM10SC	セクション 2.2.1
PMIC	TPS6521815 自動シーケンシング機能と DVFS (電圧スケーリング機能) を搭載したユーザー プログラマブル PMIC	セクション 2.3.1
補助電源	TPS51200 DDR ターミネータ、TPS62067 2A 降圧、TLV755P LDO	セクション 2.3.7
メモリ	2 個の 4Gb DDR3L (合計 1GB)、512Mb QSPI NOR フラッシュ (64MB)、8GB eMMC 5.0、SD v3.0 インターフェイス	セクション 2.2.2
オーディオ コーデック	SAI (シリアル オーディオ インターフェイス) を使用して、マイク、スピーカー、ヘッドフォン用に Cirrus Logic の WM8960CGEFL/V-ND コーデックをサポートします。	セクション 2.2.3
イーサネット	ギガビット イーサネット インターフェイス — TI の DP83867CS PHY と Pulse Electronics の J1011F21PNL RJ45 ジャック	セクション 2.3.3
Wi-Fi + Bluetooth	TI の WL1831MOD デバイスにより、Wi-Fi + Bluetooth をサポート	セクション 2.3.2
デバッグ方法 (USB-to-UART)	USB からシリアルへの UART 変換を実装するには、FTDI FT2232D が 必要です	セクション 2.2.4
USB ポート	USB Type-A (TE 1-1734775-1) および micro-AB インターフェイス (ヒロセ® ZX62D-AB-5P8)	セクション 2.2.5
LCD ディスプレイ	LCD サポート用 RGB TFT 50 ピン コネクタ (Hirose FH40-50s–0.5SV)	セクション 2.2.6
MIPI CSI	2 レーン MIPI CSI から 30 ピン コネクタ (Panasonic AXT530124)	セクション 2.2.7
ミニ PCIe	TE AXT530124 30 ピン コネクタ、ダイオード PI6C557-03LE PCIe クロック ジェネレータ、Molex 78723-1001 micro-SIM カード ソケット	セクション 2.2.8
JTAG ヘッダー	50mil ピッチ、10 ピン ヘッダーを使用して i.MX 7D プロセッサに JTAG 接続	セクション 2.2.10
USB2ANY ヘッダー	プロセッサ I ² C バスから分離した PMIC のデバッグ方法。USB2ANY により供給 (標準的な 100mil ピッチ、10 ピン ヘッダー)	セクション 2.2.11
CAN インターフェイス	マイクロチップ MCP2562-E/MF CAN トランシーバ、TE 5747840-4 DB9 オス コネクタ	セクション 2.2.9
周囲光センサ	I ² C 通信機能搭載の TI OPT3001DNPR デバイス	セクション 2.3.4
電流監視	2 × TI INA3221 デバイスは、システム内の 6 つのレールを流れる電流を監視するために使用されます	セクション 2.3.5
コイン セルでの操作	コイン セルは i.MX 7D SNVS 入力に直接接続可能。TI の TPS3808G25 スーパー バイザを使用すると、コイン セル バッテリが挿入されるまでシステムは電源オンを防止できます。	セクション 2.3.6
触感入力、視覚フィードバックです	ソフトウェアのデバッグに役立つプロセッサの GPIO に接続されているプッシュ ボタンとステータス LED	セクション 2.2.12

2 システム概要

2.1 ブロック図

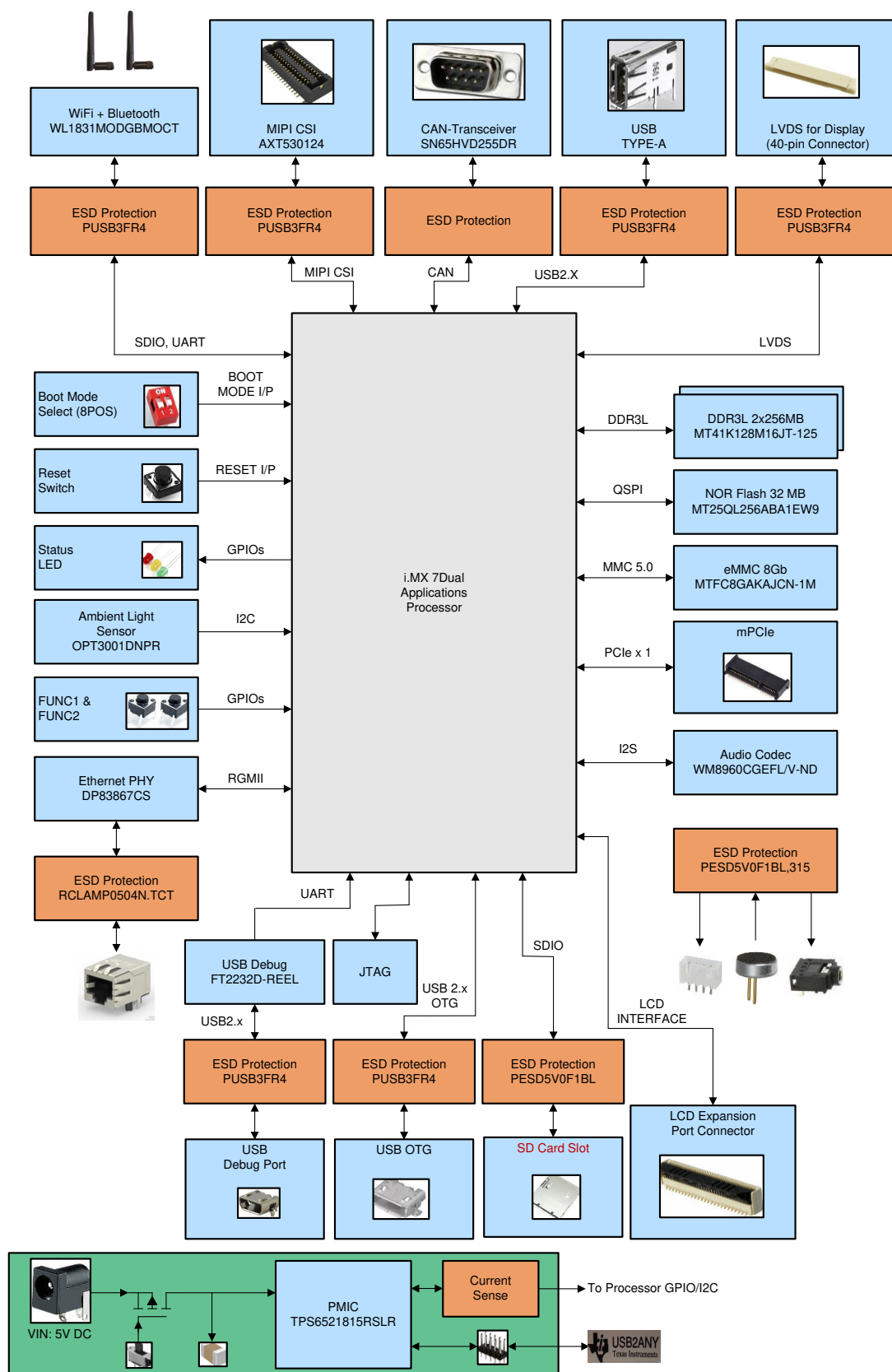


図 2-1. TIDA-050034 のブロック図

2.2 設計上の考慮事項

このデザインは、i.MX 7Dual プロセッサおよび幅広いペリフェラル IC に電力を供給する TI の電源デバイスの能力を示すことを目的とします。これを検証するために、プロセッサから始めて、これらの他の IC をすべて設計に実装する必要があります。動作評価キットの構築に必要な他のすべてのデバイスは、このセクションに含まれます。電源デバイスとその他の TI デバイスについては、[セクション 2.3](#) を参照してください。

2.2.1 プロセッサ - i.MX 7Dual アプリケーション プロセッサ

i.MX 7Dual プロセッサ ファミリは、低消費電力要件を満たす高性能処理に使用され、高度な機能統合も組み込まれています。これらのプロセッサは、ネットワーク接続型デバイスやポータブル デバイスの成長市場をターゲットとしています。

i.MX 7Dual プロセッサは 3 個のコア (型番に応じて 800MHz ~ 1.2GHz で動作する 2 個の Arm® Cortex®-A7 コア、200MHz で動作する 1 個の Cortex®-M4 コア) で構成されています。このプロセッサには 32 ビットの DDR3-1066 メモリ インターフェイスが搭載されており、DDR3L、LPDDR2、LPDDR3 インターフェイス (この設計で使用されている DDR3L) もサポートしています。このプロセッサは、イーサネット、EPD コントローラ、MIPI CSI、DSI、LCD インターフェイス、WLAN、Bluetooth、GPS、ディスプレイ、カメラ センサに加えて、セキュリティや改ざんに対する保護機能も向上しています。iMX7D プロセッサの各ピンのマッピングの詳細な表は、[付録 A](#) に記載されています。

説明	製造	部品番号
i.MX 7 シリーズ 32 ビット MPU、デュアル ARM	NXP	MCIMX7D7DVM10SC

2.2.2 i.MX 7Dual メモリ インターフェイス

このプロジェクトは、2×4Gb DDR3L (1GB)、512Mb QSPI NOR フラッシュ (64MB)、8GB eMMC 5.0、SD v3.0 を使用している i.MX 7D プロセッサの 4 種類の外部メモリ インターフェイスを使用します。

2.2.2.1 DDR3L

i.MX 7Dual には専用の DDR メモリ コントローラが搭載され、LP-DDR2、DDR3、DDR3L、LPDDR3 をサポートしています。これらはすべて、1066MT/s のデータレートのみをサポートしています。このデザインには、2 個の 4Gb x16 (1GB) DDR3L メモリが搭載されています。MT41K256M16TW-107: Micron® 製の P は、現在この設計で使用されている 4Gb DDR3L SDRAM です。このデザインでは、2 個の DDR3L メモリを使用し、この設計に必要な 1GB のメモリを提供します。メモリ インターフェイスは、2 チャネルの 16 ビット データ信号、および共有のコマンド信号およびアドレス信号で構成されています。[図 2-2](#) に、DDR インターフェイスを示します。

説明	製造	部品番号
IC、DDR3L、4Gb、x16 ビット、1866MHz、FBGA-96	Micron	MT41K256M16TW-107:P

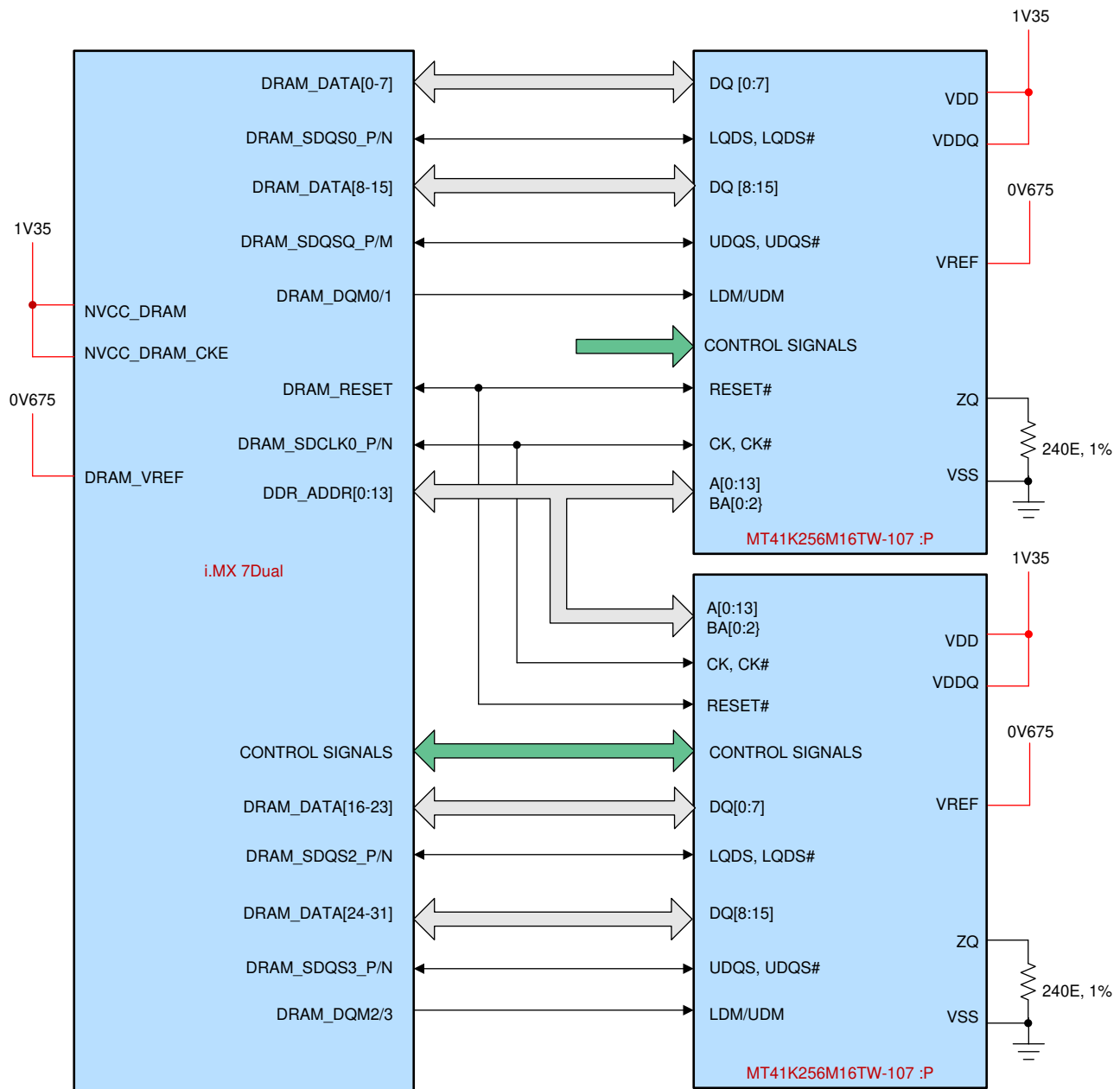


図 2-2. DDR3L インターフェイス

2.2.2.2 クワッド SPI NOR フラッシュ

i.MX 7Dual プロセッサは、パラレル NOR フラッシュ インターフェイスと Quad SPI NOR フラッシュ インターフェイスの両方をサポートしています。このプロジェクトは、1 つのシリアル NOR フラッシュのみをサポートしています。Micron の MT25QL256ABA1EW9-0SIT TR は、クロック周波数 133MHz で 512Mb (64MB) の密度を持ち、最大 90MB /s のデータスループットを実現するシリアル NOR フラッシュメモリです。

説明	製造	部品番号
IC、NOR フラッシュ、64MB、SPI、133MHz、2.7 ~ 3.6V、W-PDFN-8	Micron	MT25QL512ABB1EW9-0SIT

2.2.2.3 eMMC iNAND

この設計には、8GB の eMMC 5.0 準拠メモリが含まれています。図 2-3 に、プロセッサを使用した eMMC インターフェイスの図を示します。ここで使用されているのはミクロンの IC、MTFC8GAKAJCN-4M IT です。IC は、HS400 をサポートします。HS400 は高速モードであり、200MHz デュアル データ レート バスで 400Mbps をサポートします。

説明	製造	部品番号
IC、eMMC、8GB、VFBGA-153	Micron	MTFC8GAKAJCN-4M IT

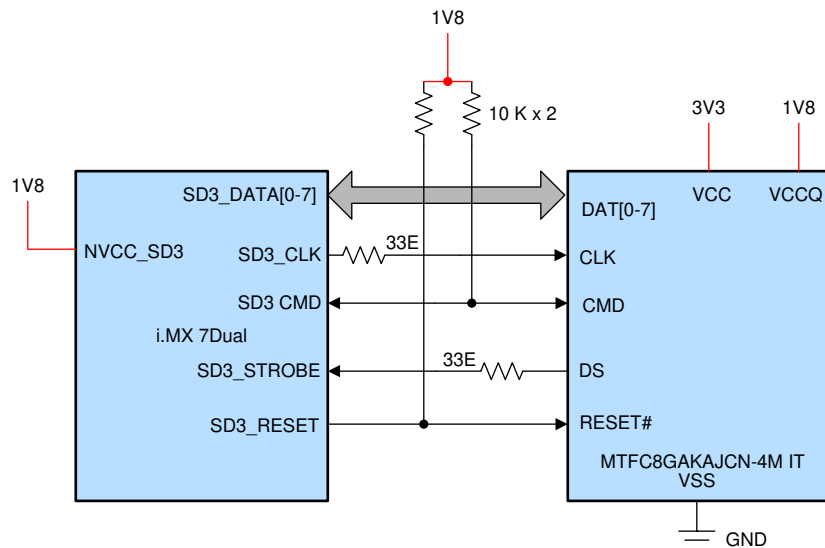
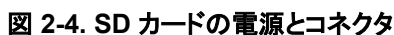


図 2-3. eMMC インターフェイス

2.2.2.4 SD カード コネクタ

このリファレンス デザインには、SD カード コネクタとインターフェイスが搭載されています。SD カードへの電源は、パワー マルチプレクサを使用して 1.8V ~ 3.3V の範囲で選択でき、マルチプレクサに印加される両方の入力電圧は、TPS6521815 PMIC によって供給されます。SD カード コネクタの VDD ピンに印加される初期電圧は、常に 3.3V である必要があります。これは、追加の回路で実現されます。図 2-4 に、SD カード コネクタの電源と配線を示します。

説明	製造	部品番号
コネクタ、SD カード、プッシュプル	Amphenol ICC	10067847-001RLF
ダイオード、ESD 双方向、5.5V、SOD-882D	NXP	PESD5V0F1BL
IC、パワー スイッチ N チャンネル 2:1、50VCSP	ROHM	BD2204GUL-E2



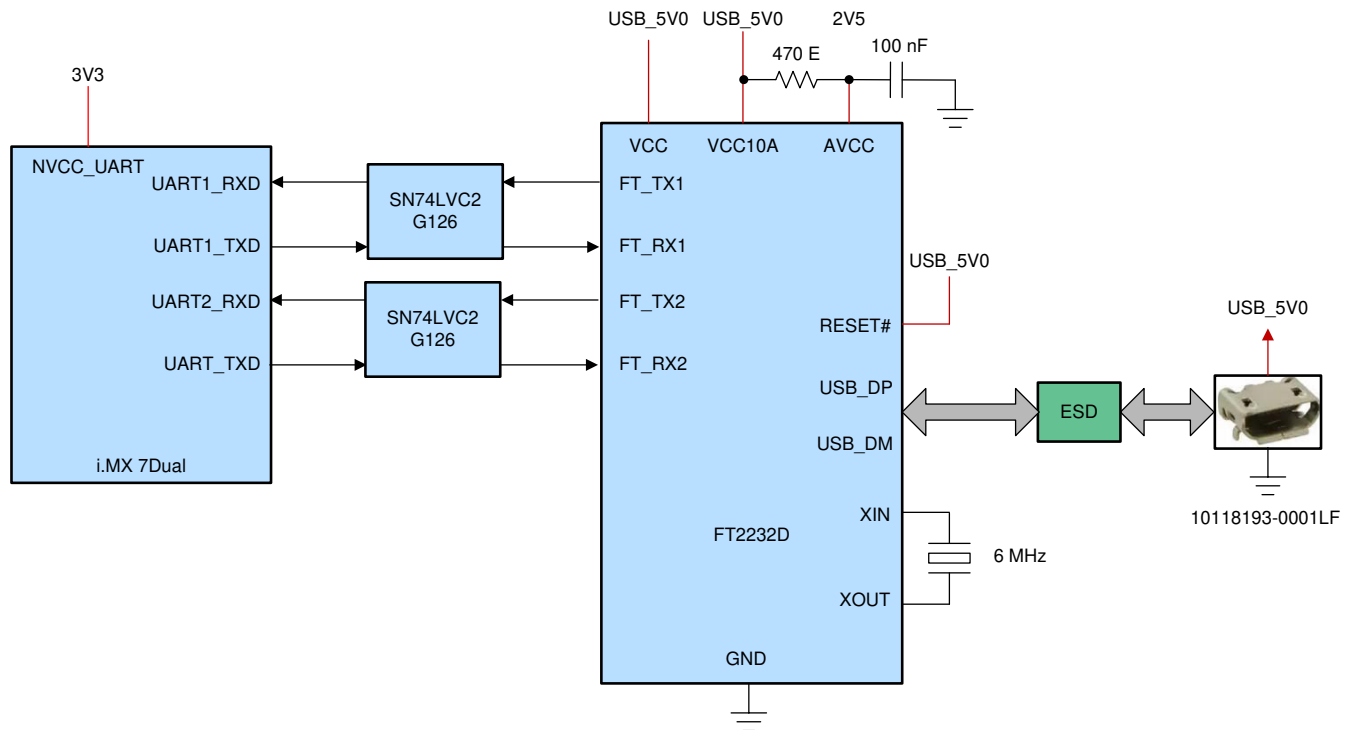


図 2-5. FT2232 との USB からシリアル UART へのインターフェイス

2.2.5 USB ポート

このデザインには、2 つの USB インターフェイス、1 つのタイプ A インターフェイスと、もう 1 つの micro-AB インターフェイスが組み込まれています。図 2-6 に示すように、プロセッサの専用 USB インターフェイス On-The-Go (OTG) の両方を持ち、レセプタクルに直接接続します。

説明	製造	部品番号
Conn, USB2.0 Type A, RA, TH	TE	1-1734775-1
Conn, USB2.0 micro-AB, RA, SMD	ヒロセ	ZX62D-AB-5P8 (30)

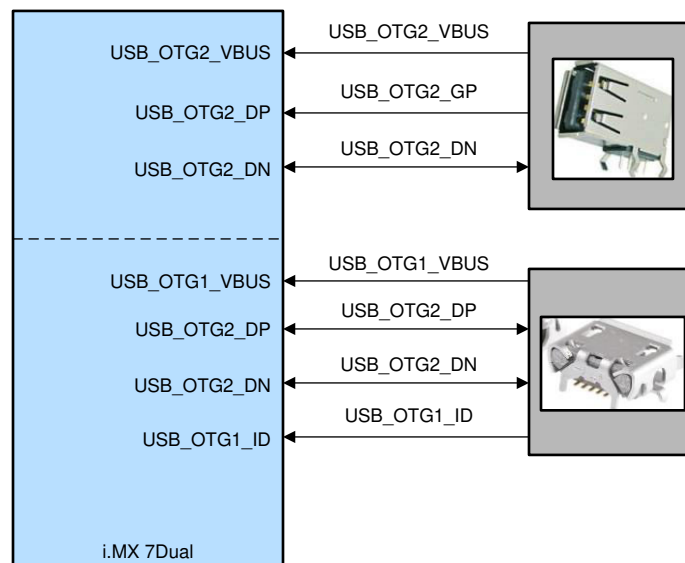


図 2-6. USB インターフェイス

2.2.6 LCD スクリーン コネクタ

LCD インターフェイスは 24 の信号を 50 ピンコネクタ経由で接続する RGB TFT インターフェイスです。この接続図を、[図 2-7](#) に示します。

説明	製造	部品番号
CONN, FPC、垂直、50 ポジション	Hirose Electric Co Ltd	FH40-50S-0.5SV

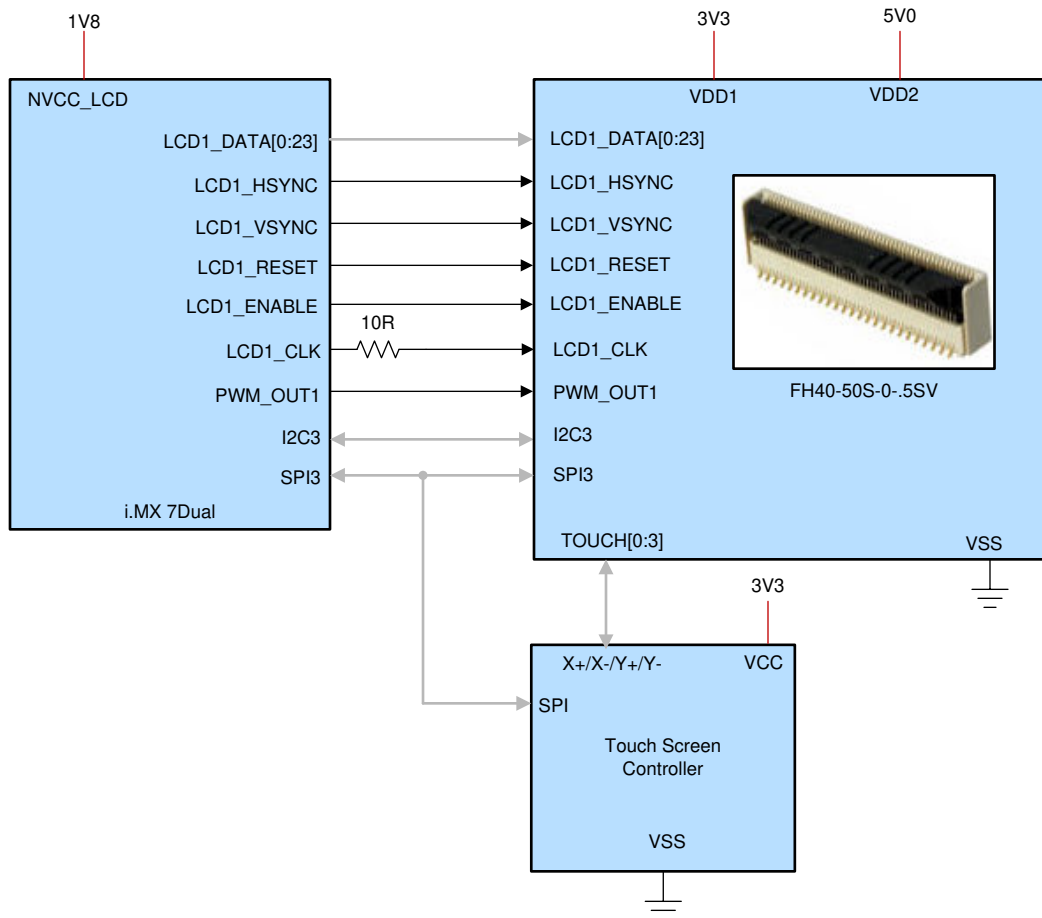


図 2-7. i.MX 7D プロセッサからコネクタへの LCD インターフェイス

2.2.7 モバイル産業用プロセッサ インターフェイス (MIPI) CSI 接続

このデザインには、カメラ用の MIPI CSI が付属しています。i.MX 7D プロセッサは、[図 2-8](#) に示すように、Panasonic の 30 ピン コネクタへのコネクタである 2 レーン MIPI をサポートしています。

説明	製造	部品番号
コネクタ、ソケット、0.4mm、30 ポジション	パナソニック電工	AXT530124

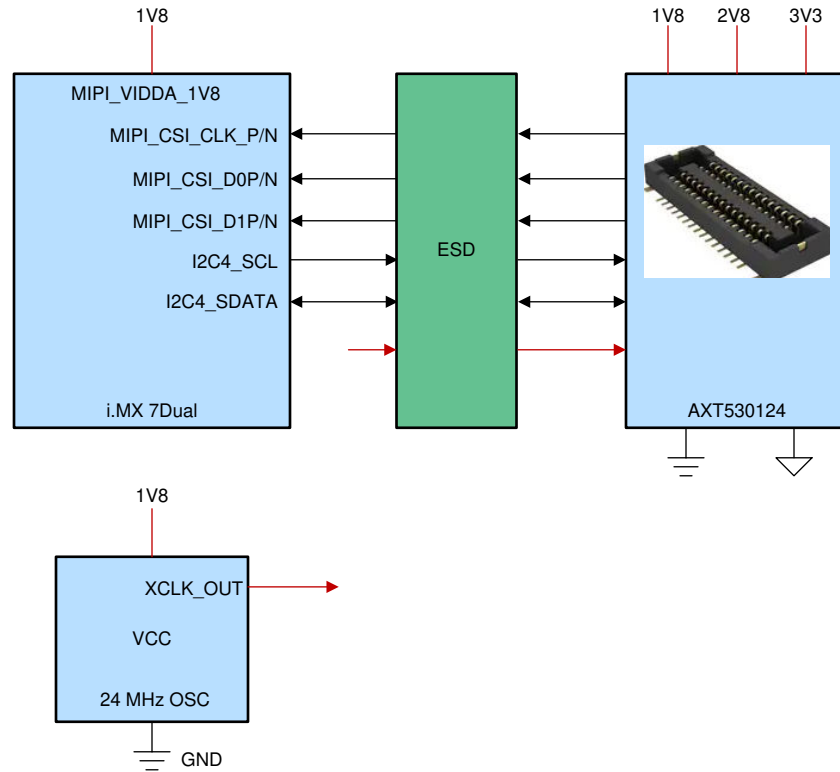


図 2-8. MIPI CSI コネクタ

2.2.8 Mini PCI Express® コネクタ

mini-PCI Express、つまり mPCIe の信号は、図 2-9 に示すように、このリファレンス デザインのコネクタに終端されています。オンボードの基準クロック ジェネレータを使用します。

説明	製造	部品番号
Conn、ソケット、mPCIe、52 ポジション	TE	1775862-2
IC、PI6C557、PCIe クロック ジェネレータ、200MHz、TSSOP-16	ダイオード	PI6C557-03LE
CONN、Micro SIM カード ソケット、1X1、シールド付き、RA	Molex	78723-1001

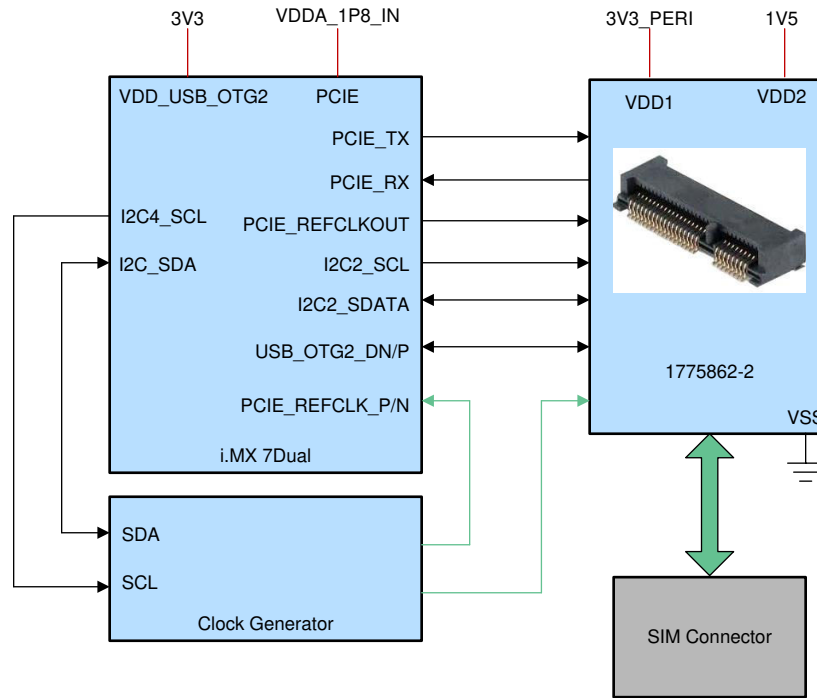


図 2-9. mPCIe インターフェイス

2.2.9 CAN トランシーバと標準コネクタ

この設計には CAN インターフェイスが搭載されています。トランシーバは Microchip の MCP2562 で、図 2-10 に示すように標準の 9 ピン D-Sub コネクタに配線されています。

説明	製造	部品番号
IC、CAN トランシーバ、SOIC-8	マイクロチップ	MCP2562-E/MF
Conn、DE-9、オス、1x1、6A、ボードロック、RA、TH	TE	5747840-4

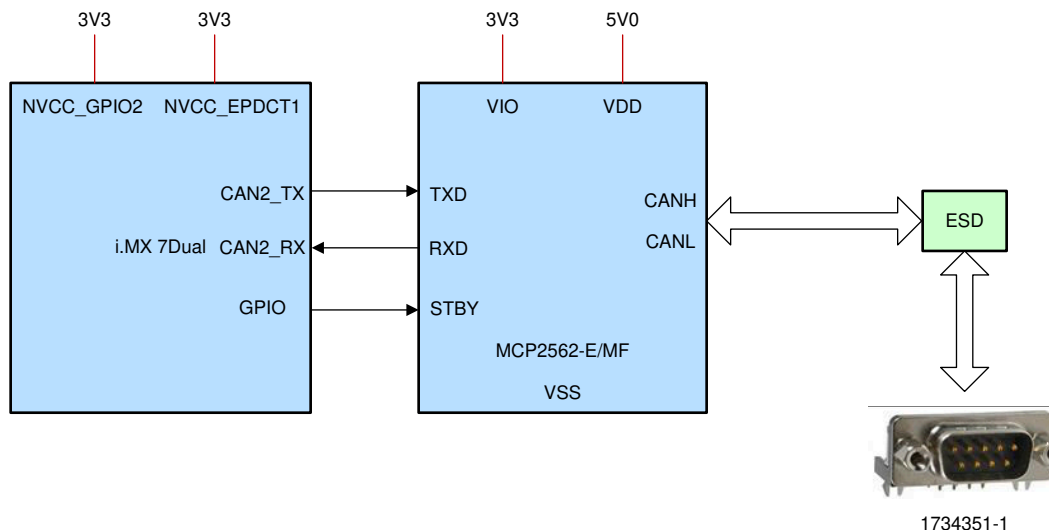


図 2-10. CAN インターフェイス

2.2.10 JTAG ヘッダー

JTAG 接続は、プログラミングとデバッグのためにプロセッサに直接アクセスするための i.MX 7Dual の要件と一致しています。

説明	製造	部品番号
コネクタ、Berg ストリップ、2×5、1.27mm、1A、ST、SMD	FCI	20021121-00010*4LF

2.2.11 USB2ANY ヘッダー

USB2ANY は、TI MCU ベースのアダプタであり、コンピュータが USB 接続を介して電子評価モジュール(EVM)を制御できるようにすることを目的としています。この設計では、USB2ANY の I²C インターフェイスを使用して、PMIC の内部レジスタを外部で監視、制御、または再プログラムします。USB2ANY ヘッダの配線を図 2-11 に示します。

説明	製造	部品番号
コネクタ、Berg ストリップ、2×5、2.54mm、3A、RA、TH	FCI	68021-210HLF

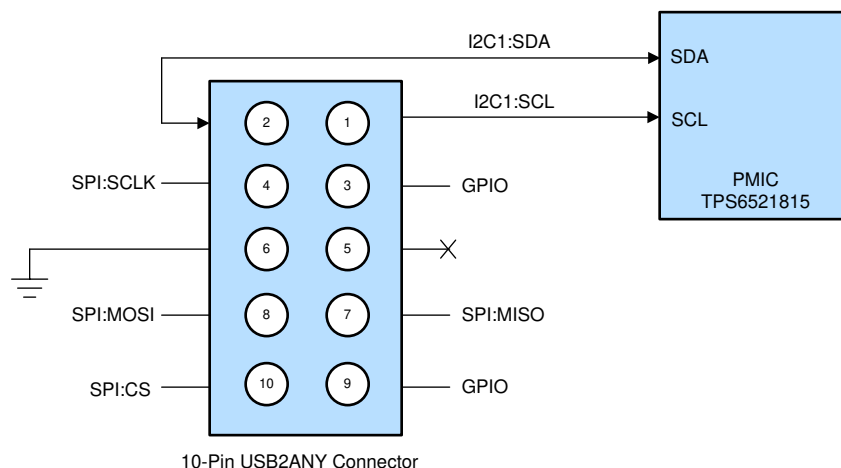


図 2-11. PMIC I²C ピンへの USB2ANY ヘッダーの接続

2.2.12 機能スイッチとステータス LED

プロセッサの入力として構成された GPIO に接続された 2 つの機能多目的プッシュ ボタンがあり、ソフトウェア開発者はこのボードを使用して開発されたアプリケーションをテストすることができます。プロセッサの 3 つの GPIO に 3 つの LED が接続され、実行中、完了、または障害が発生しているプロセスのステータスを示します。各プッシュ ボタンとステータス LED はどちらも、デバッグに使用することや、触感入力と視覚的なフィードバックをユーザーに提供することができます。図 2-12 に、これらの接続を示します。

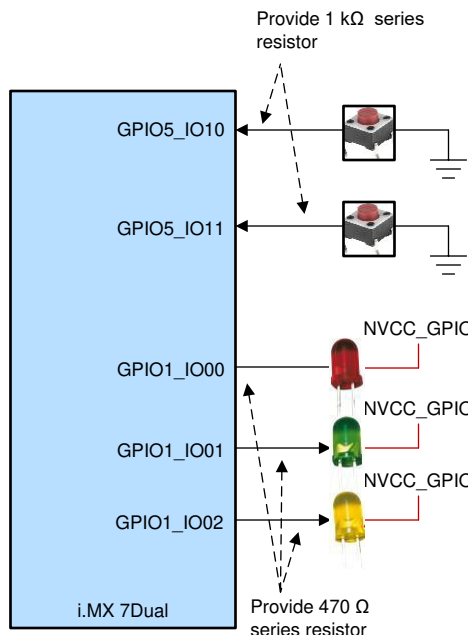


図 2-12. プッシュ ボタンや LED との GPIO 接続

2.3 主な使用製品

2.3.1 TPS6521815 - 電源管理 IC

TPS6521815 デバイスは、NXP の i.MX 7Dual などの Arm Cortex プロセッサをサポートするために特別に設計された電源管理 IC (PMIC) です。PMIC は、5V 電源またはリチウムイオン バッテリーで動作するアプリケーションに最適です。IC は、3 つの調整可能な降圧 (バック) コンバータ、1 つの昇降圧コンバータ、1 つの変可 LDO レギュレータ、3 つのロードスイッチで構成されており、2 つの電流制限を選択できます。PMIC は、低電圧誤動作防止 (UVLO)、過熱警告とシャットダウン、すべてのレギュレータに対する個別のパワーグッド出力、すべてのレギュレータに対するプログラム可能な電源シーケンス、およびデバイスへのレジスタ読み取りと書き込み用の I²C インターフェイスをサポートしています。この設計のフル パワー アーキテクチャを図 2-17 に示します。

プロセッサと TPS6521815 PMIC の間の I/O 接続や、PMIC のアナログおよびデジタル入力ピンを図 2-13 に示します。

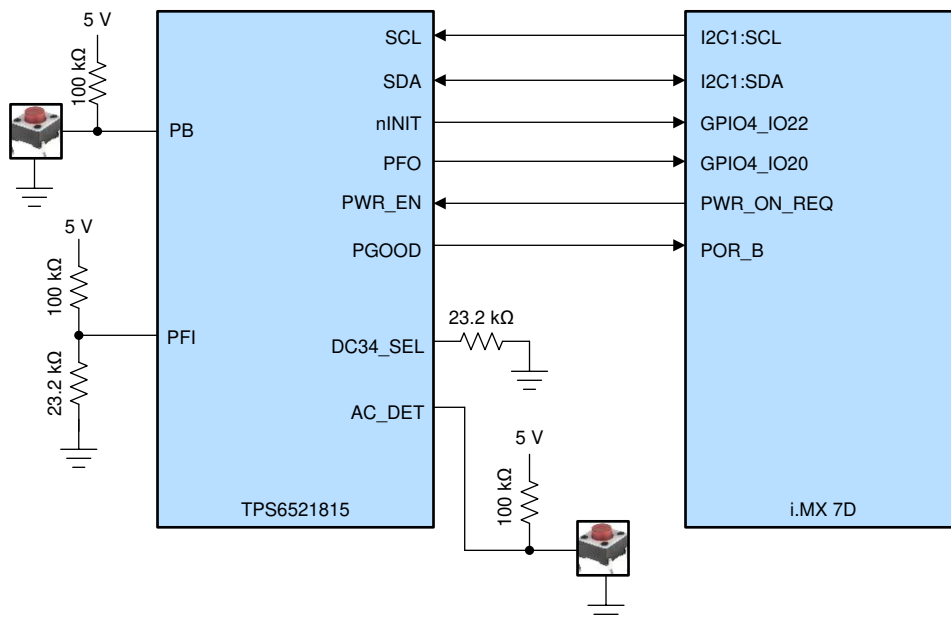


図 2-13. TPS6521815 PMIC I/O の i.MX 7D プロセッサへの配線

2.3.2 WL1831MOD - Wi-Fi® + Bluetooth® モジュール

このデザインは TI の Wi-Fi + Bluetooth モジュールである WL1831MODGBMOCT デバイスを使用しています。プロセッサとのインターフェイスは、Bluetooth の場合は UART を経由し、WLAN (Wi-Fi) では SDIO を経由します。このデザインは、モノポール アンテナ接続用に 2 つの同軸接続を提供します。

説明	製造	部品番号
モジュール、Wi-Fi-Bluetooth、IEEE 802.11b、802.11g、802.11n、QFM-100	TI	WL1831MODGBMOCT

2.3.3 DP83867CR - イーサネット PHY

i.MX 7Dual プロセッサは、デュアル イーサネット PHY インターフェイスをサポートしていますが、この設計ではギガビット イーサネットを 1 つだけ使用しています。このリファレンス デザインで使用されている 1000Base-T PHY は DP83867CR デバイスです。プロセッサとのインターフェイスは RGMII を経由し、MDC/MDIO も接続して PHY を管理します。MDI を Cat5e ケーブルに接続するために、Pulse Electronics 製の内部磁気素子を備えた RJ45 を使用しました。図 2-14 にイーサネット インターフェイス接続を示します。

説明	製造	部品番号
IC、ギガビット イーサネット PHY	TI	DP83867CRRGZ
Conn、磁気素子付きの RJ45 ジャック、1x1、シールド付き、LED (G、Y) RA、TH	PULSE ELECTRONICS	J1011F21PNL

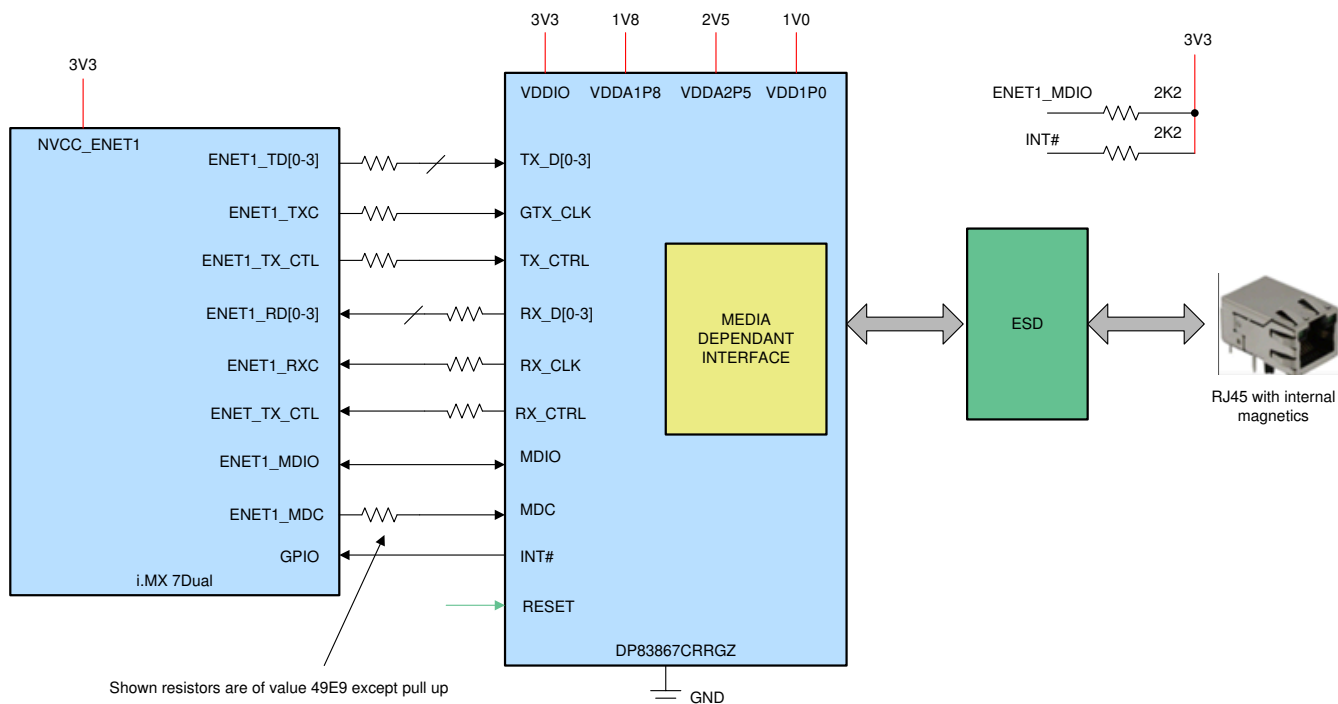


図 2-14. DP83867CR PHY とのイーサネット インターフェイス

2.3.4 OPT3001 - 環境光センサ

このリファレンス デザインに搭載されている周辺光センサ (ALS) は、TI の IC を使用しています。プロセッサとのインターフェイスは、共有の I²C ラインを介して行われます。センサ IC のアドレス (ADDR) ピンは、表 2-1 に従ってアドレス設定を判定するため、抵抗を使用してプルアップまたはプルダウンする必要があります。

説明	製造	部品番号
IC、環境光センサ、I2C、USON-6	TI	OPT3001DNPR

表 2-1. OPT3001 I²C スレーブ アドレスオプション

7 ビット バイナリ アドレス	7 ビット Hex アドレス	ADDR ピンの終端
1000100b	0x44	GND
1000101b	0x45	VDD
1000110b	0x46	SDA
1000111b	0x47	SCL

2.3.5 INA3221 - 電流監視

電流の情報を測定するため、このデザインの「電力」セクションに電流センス回路が内蔵されています。電流は、INA3221 デバイスを使用して検出されます。TPS6521815 PMIC 電源レールをすべて監視するために使用されるデバイスは 2 つあります。配線を図 2-15 に示します。INA3221 デバイスのアドレスピン A0 は、表 2-2 に従って終端する必要があります。

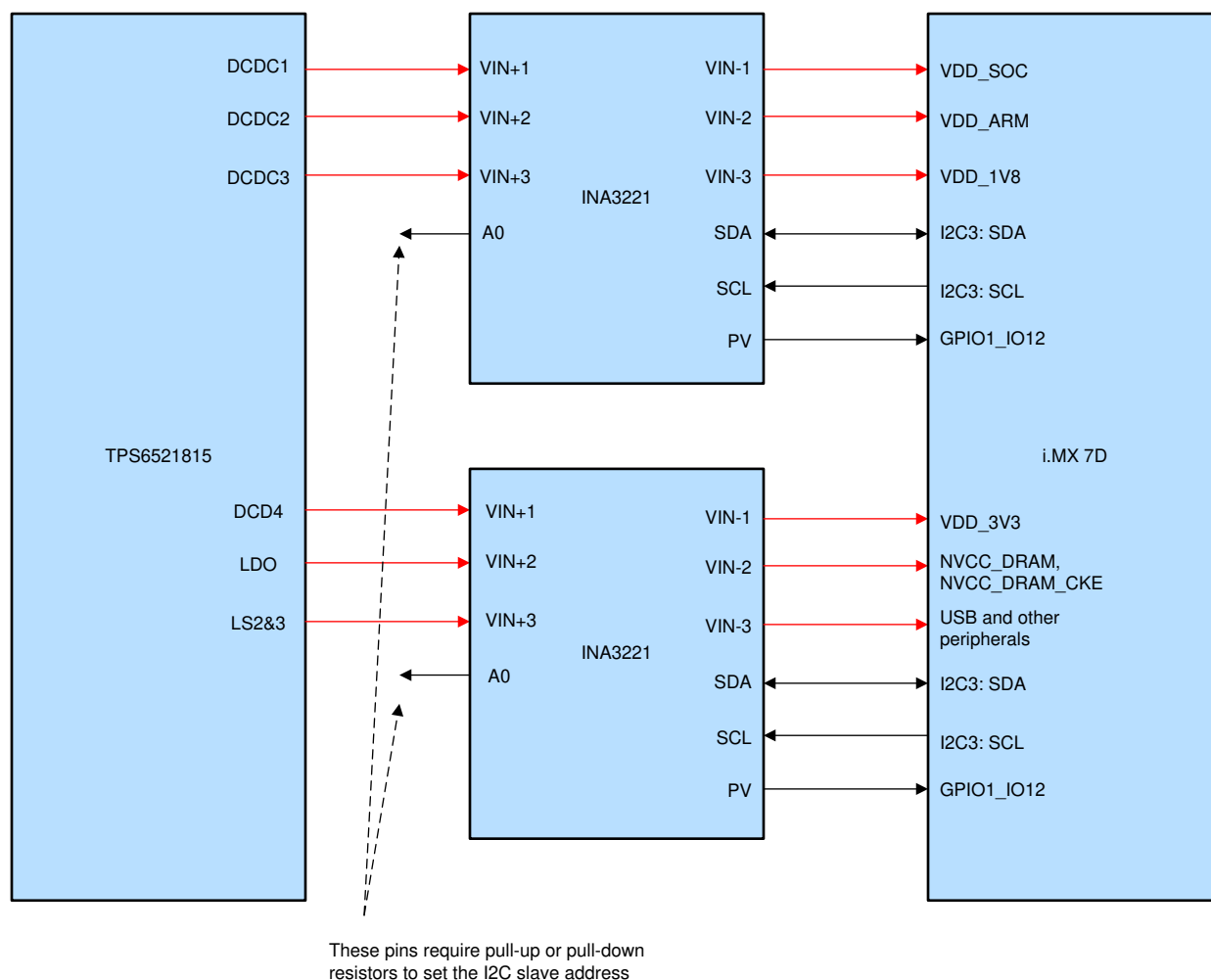


図 2-15. INA3221 電流センサ、PMIC からプロセッサへの配線

表 2-2. INA3221 I²C スレーブ アドレスオプション

7 ビット バイナリ アドレス	7 ビット HEX アドレス	ADDR ピンの終端
1000000b	0x40	GND
1000001b	0x41	V _S
1000010b	0x42	SDA
1000011b	0x43	SCL

2.3.6 TPS3808 リセット方式向け電圧スーパーバイザ

図 2-16 に、このプロジェクトのリセット方式を示します。TPS3808 電圧スーパーバイザは、コイン型電池からの VSNVS 電圧を検出します。コイン電池が挿入されていない限り、TPS3808 スーパーバイザは PMIC の電源をオンにしません。これは、電源オンシーケンスが正しいことを確認するために重要です。

TPS3808 デバイスの入力 MR # は、RESET スイッチとプロセッサからのウォッチドッグに接続されています。いずれかの入力がデアサートされると (ロジック low)、PMIC はディセーブルされます。すべての電力出力において、リセットおよび VSNVS が安定すると、PGOOD ピンはパワーオンリセット (POR_B) をデアサートします。

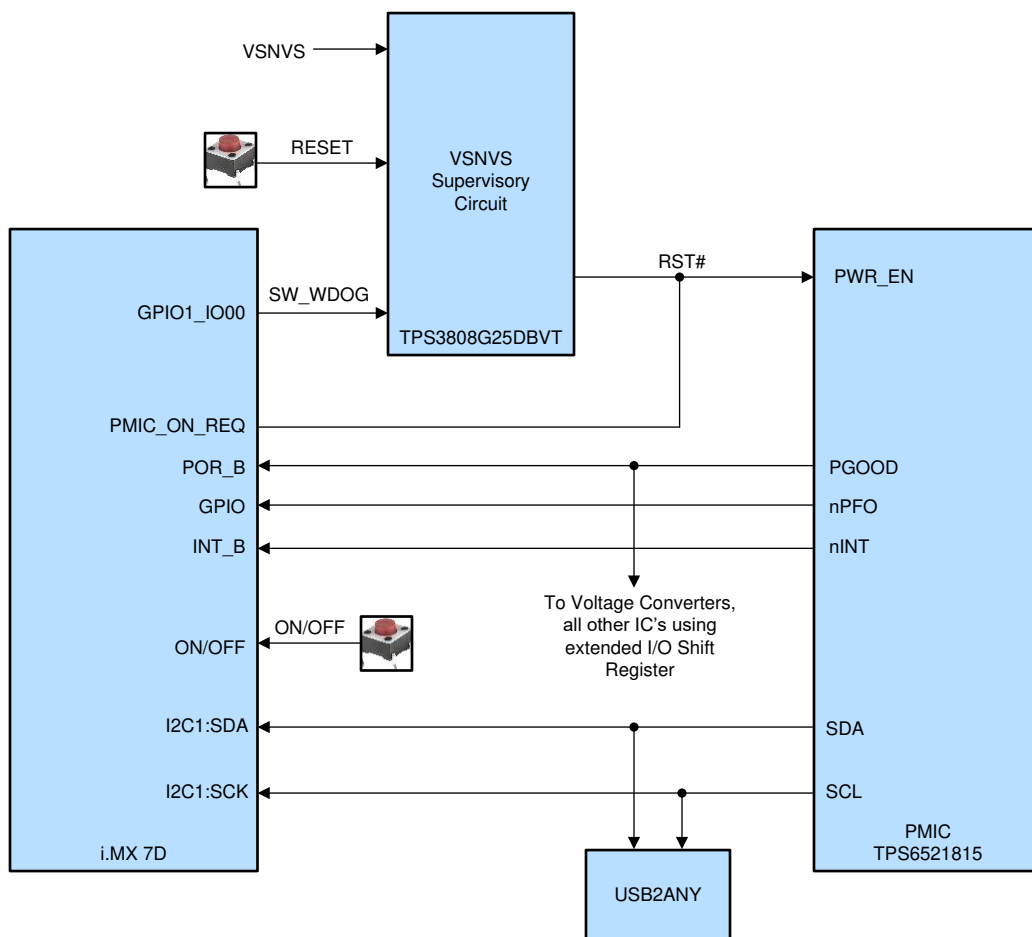


図 2-16. TPS3808 スーパーバイザによるリセット方法

2.3.7 TLV755P、TPS62067、TPS51200 補助電源

図 2-17 に、フル パワー アーキテクチャを示します。設計に追加される各ペリフェラル デバイスは、プロセッサでは必要とされない追加の電圧レベルが必要な場合があります。この設計では、イーサネット PHY 用に 2.5V、MIPI CSI 用に 2.8V を追加する必要がありました。これらの電源レールは、TLV722P 固定電圧 LDO によって生成されます。

また、一部の設計では、プロセッサ電源と同じ電圧で 2 番目のレールに電力を供給するために、追加の電流を必要とします。この場合、mPCIe インターフェイスは、プロセッサやその他の周辺機器 (Wi-Fi + Bluetooth、イーサネット、オーディオコーデック、LCD、ALS、eMMC、NOR フラッシュ) への NVCC_3V3 電源に割り当てられた 1.4A に加えて、最大 1A の電流を必要とする可能性があります。このため、mPCIe の 3V3_PERI レールに電力を供給するために TPS62067 を追加しています。TPS62067 は、必要に応じてメイン NVCC_3V3 レールと並列に配線することもできます。

最後に、DDR メモリを終了する必要がある場合があります。DDR 終端は、メイン電源 (1.35V) の半分の電圧である電源 (0.675V) を供給し、電流をシンクまたはソースできます。DDR の 1 つのチャンネルのみを使用する場合、消費電流が低くなるか、配線がポイントツーポイントである場合は、均等にマッチングされた分圧器の中心をタップオフで十分です。それ

以外の場合は、DDR ターミネータが必要です。この設計では、TPS51200 デバイスを使用して、システム内の 2 つの DDR3L IC を終端しました。

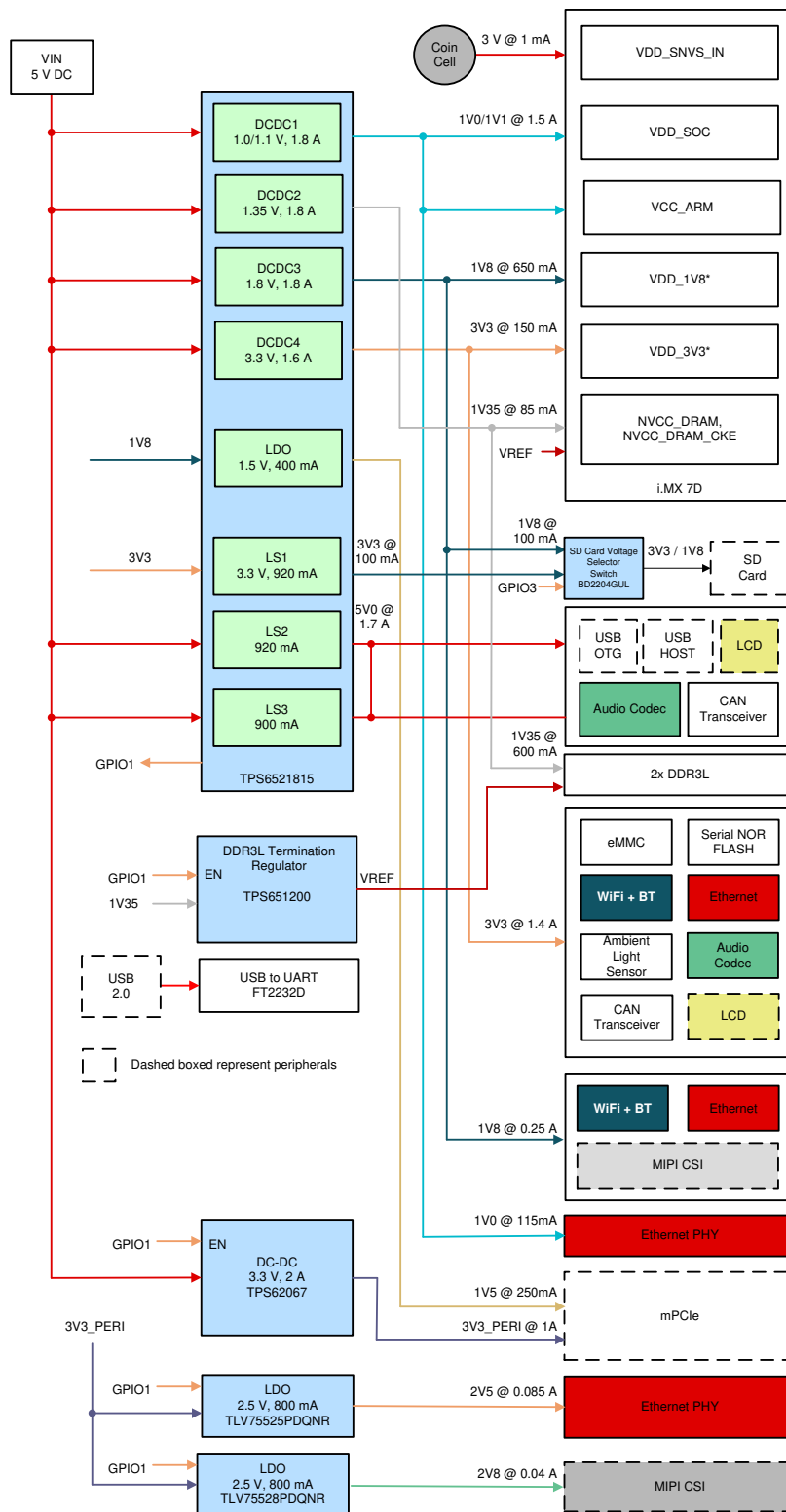


図 2-17. TIDA-050034 フル パワー アーキテクチャ

2.4 システム設計理論

フル電源アーキテクチャは、基板上の IC および、基板に接続できるペリフェラルの消費電力を注意深く推定した結果です。TPS6521815 の電源シーケンスが正しいことを確認するため、i.MX 7D プロセッサで可能な限り最良の電源シーケンスを知る必要があります。I²C アドレスの競合が発生しないように、I²C チェーンを完全に描く必要があります。ブートモードの設定は、意図したメモリストレージ IC を使用してプロセッサをブートするようにマッピングする必要があります。最後に、基板のレイアウトが妥当であることを確認するために、PCB フロア プランニングを行う必要があります。このセクションでは、このシステム設計理論すべてを考慮します。

2.4.1 電力推定

このデザインは、5V アダプタから電力を供給されます。この 5V が、TPS6521815 デバイスの主電源です。PMIC は、5 つの異なる電圧を生成します。1.0V/1.1V、動的電圧スケーリング (DVS)、1.8V、3.3V、1.35V、1.5V。ロードスイッチ LS2 と LS3 は、5.0V を供給する IC と USB に電力を供給するために使用されます。各レールの消費電流の推定値を表 2-3 に示します。

表 2-3. システム電力の推定

電圧 (V)	電源 IC、レール名	電源電流 (mA)	IC、レール名をロードします	電流 (mA)	電力 (mW)
1/1.1	TPS6521815、DCDC1	1800	iMX7 VDD_ARM	500	550
			iMX7 VDD_SOC	1000	1100
			DP83867 VDD1P1	115	127
1.35	TPS6521815、DCDC2	1800	iMX7 NVCC_DRAM	85	115
			DDR3L VDD/VDDQ	295	400
0.675	TPS51200	3000	iMX7 VREF	1	0.675
			DDR3L VREF/VTT	295 (最大)	200
1.8	TPS6521815、DCDC3	1800	iMX7 NVCC_1P8	625	1125
			WL1831MOD Vxx	200	360
			DP83867 VDDA1P8	50	90
			MIPI CSI	350	630
1.5	TPS6521815、LDO1	400	mPCIe	250	375
3.3	TPS6521815、DCDC4	1600	i.MX7 NVCC_3V3	148	489
			MTFC8GAKAJCN-1M WT	150	495
			MT25QL256	35	116
			WL1831MOD	1105	3647
			DP83867 VDDIO	50	165
			OPT3001 VDD	0.0037	0.0122
			MCP2562	0.5	1.65
			WM8960CGEFL	16	53
			LCD	15	50
3.3 (補助)	TPS62067	2000	mPCIe	1000	3300
5	TPS6521815、LS2/3	1820	FTD2232D	31	155
			2x USB2 ポート	1000	5000
			MCP2562	70	350
			WM8960CGEFL	511	2555
			LCD	未テスト	-
2.5	TLV75525P	500	DP83867 VDDA2P5	86	215
2.8	TLV75528PP	500	MIPI CSI	350	980
推定総電力					23W

2.4.2 電源シーケンス

プロセッサ電源シーケンスを図 2-18 に示します。最初に、VDD_SNVS は他の電源の前にオンにする必要があります。この設計では、VDD_SNVS には、プロセッサ入力に直接接続されたコインセル経由で電力を供給します。SNVS 電圧が安定したら、NVCC_DRAM および NVCC_DRAM_CKE を除く他のすべての電力をオンにできます。NVCC_DRAM と NVCC_CKE は、VDD_SOC の後にはのみ電源をオンにできます。これらの電圧が安定している場合、通常はパワーオンリセット (POR_B) です。

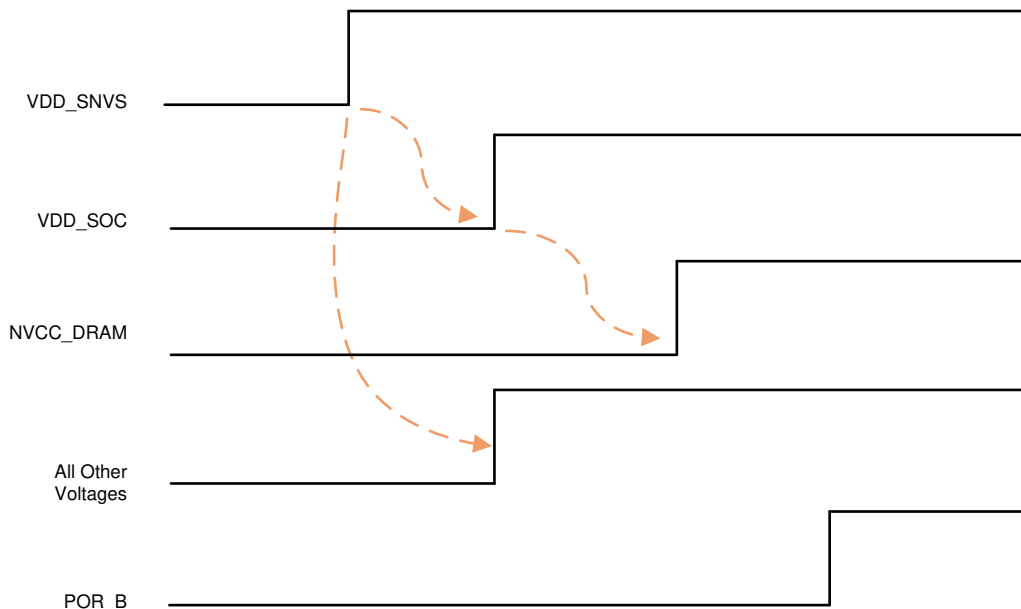


図 2-18. i.MX 7D プロセッサに必要な電源シーケンス

2.4.3 I²C デバイス チェーン

図 2-19 に、プロセッサから各デバイスへの I²C チャンネル マッピングを示します。

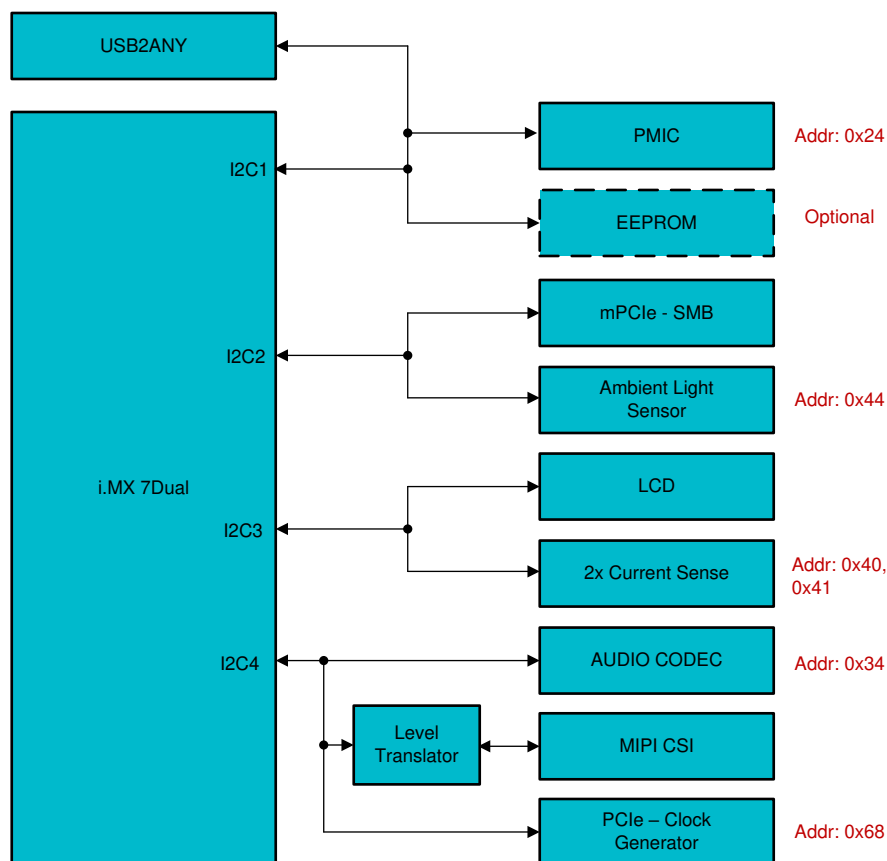


図 2-19. I²C デバイス チェーン

2.4.4 クロック供給方式

各 IC と一致する必要なクロック周波数を以下に示します。

- i.MX 7Dual – 24MHz および 32.768KHz
- PI6CFGL201BZDIEX (クロック ジェネレータ) – 25MHz
- WL1831 (Wi-Fi/BT) - 32.768KHz
- FT2232 (USB から UART へ) – 6MHz
- WM8960CGEFL/V-ND (オーディオ コーデック) – 24MHz
- DP83867CRRGZ (イーサネット PHY) – 25MHz
- MIPI CSI – 24MHz

2.4.5 BOOT の構成

この設計では 2 つの BOOT 構成を使用します。SW3 DIP スイッチで制御されるブート モード ピンは、i.MX 7D プロセッサの専用の BOOT_MODE0 および BOOT_MODE1 入力ピンに接続されています。これに加えて、LCD データとピンを共有するブート構成を設定するための 20 の異なるピンがあります。これらの 20 ピンは、SW2 の 8 つの DIP スイッチによって制御されます。使用可能なブートオプションはすべて、表 2-4 (SW3) および 表 2-5 (SW2) に示しています。

表 2-4. SW3 ブート モード設定

BOOT_MODE[1..0]	ビット 1	ビット 0
ヒューズ	0	0
シリアル ダウンロード	0	1
内蔵 BOOT	1	0
テスト モード	1	1

表 2-5. SW2 ブート モード設定

SW2、ピン 1	SW2、ピン 2	SW2、ピン 3	SW2、ピン 4	SW2、ピン 5	SW2、ピン 6	SW2、ピン 7	SW2、ピン 8
BT_CFG[14]	BT_CFG[13]	BT_CFG[12]	BT_CFG[11]	BT_CFG[10]	BT_CFG[6]	BT_CFG[5]	BT_CFG[4]
001b = SD/eSD ブート			ポートの選択: 00b=eSDHC1、 01b=eSDHC2、 10b=eSDHC3		0b	0b	バス幅: 0b=1 ビット、1b=4 ビット
010b = MMC/eMMC ブート					バス幅: 000b=1 ビット、001b=4 ビット、010b=8 ビット、 101b=4 ビット DDR (MMC4.4)、 110b=8 ビット DDR (MMC4.4)		
011b = NAND ブート			ブロック内のページ: 00b=128、01b=64、10b=32、 11b=256		BOOT_SEARCH_COUNT: 00b=2、01b=2、10b=4、11b=8		0b
100b = QSPI ブート			0b	0b	0b	0b	0b

2.4.6 PCB フロア計画

図 2-20 に PCB 上面のフロア計画を示し、図 2-21 に PCB の底面のフロア計画を示します。

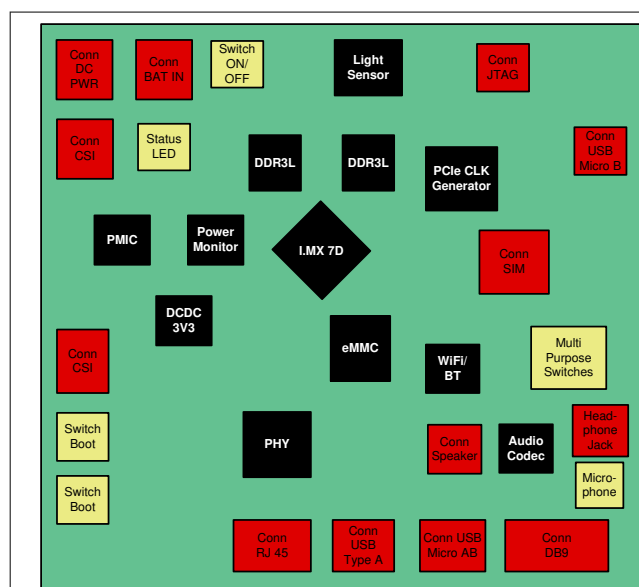


図 2-20. PCB フロア プランニング (上)

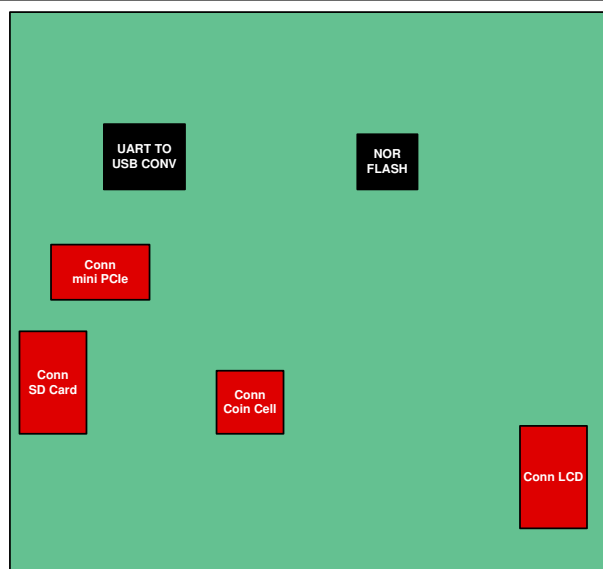


図 2-21. PCB フロア プランニング (底面)

3 使用開始、試験設定、および試験結果

3.1 ハードウェアとソフトウェアで使用開始

3.1.1 ハードウェア

このセクションでは、TIDA-050034 基板の初期設定、電源投入オプション、ユーザー インターフェイスについて説明します。図 3-1 に、基板上のコネクタやスイッチの位置を確認するためのラベルを付けた完全に組み立てられた PCB の上面を示します。

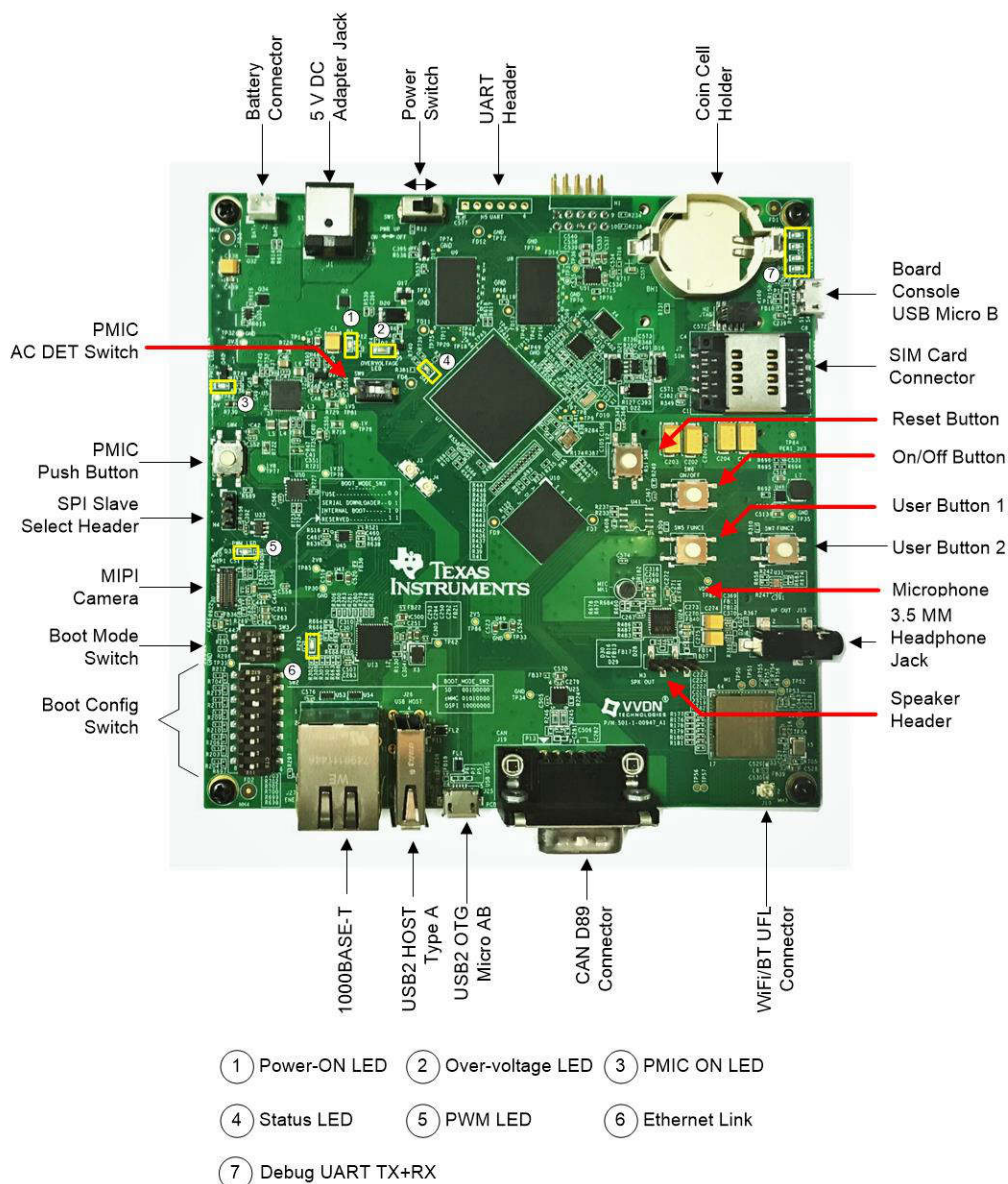


図 3-1. ラベル付き TIDA-050034 PCB の上面

図 3-2 に、完全に組み立てられた PCB の底面にラベルを付けた状態を示します。

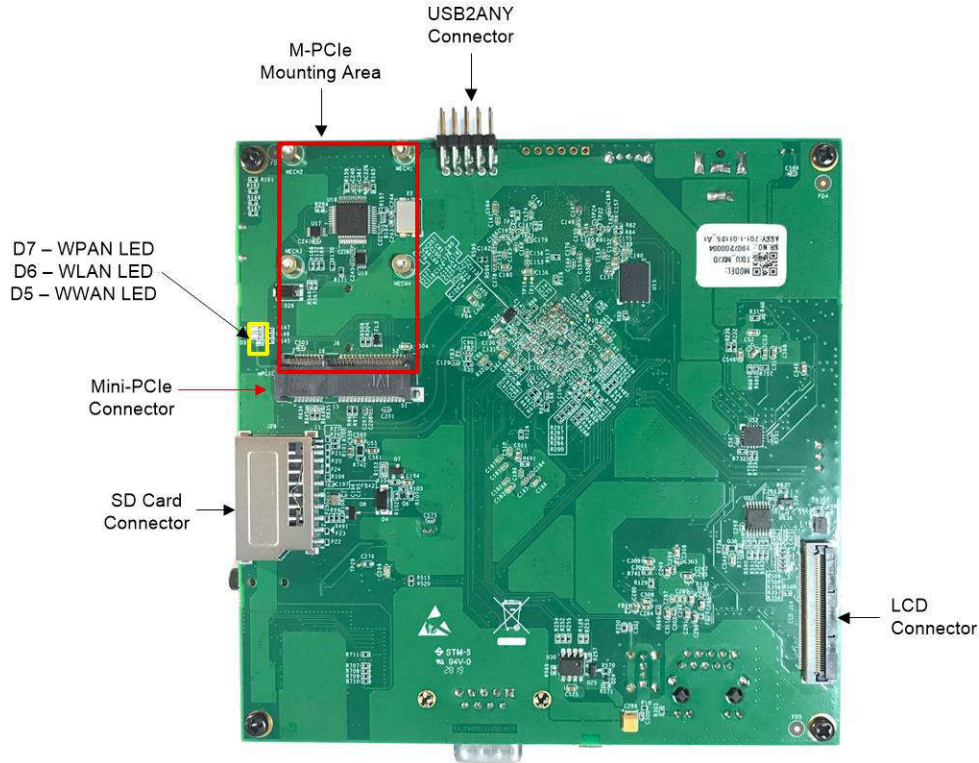
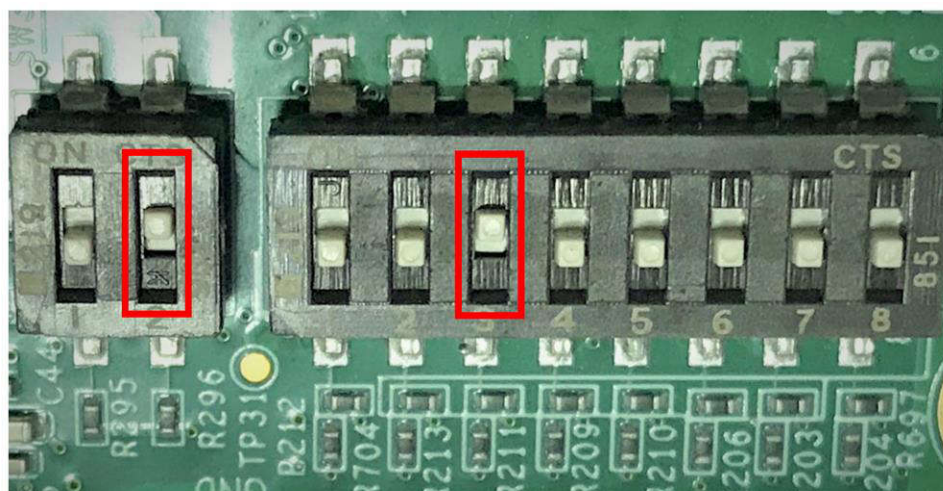


図 3-2. ラベル付き TIDA-050034 PCB の底面

以下の手順に従って、システムのハードウェアをセットアップします：

1. PCB の端にある 4 つの穴にネジを差し込んで、ボードにスタンドオフを取り付けます。
2. SW2/SW3 DIP スイッチを使用してブート オプションを設定します (図 3-3)。
3. CR2032 コイン型電池をホルダー BH1(図 3-4) に挿入します。
4. SD カードを BOOT に使用する場合は、J28 コネクタに SD カードを挿入します (図 3-5)。
5. 端子ウィンドウ (図 3-6) で UART デバッグのために USB micro-B ケーブルを J11 コネクタに挿入します。タイプ A プラグはコンピュータの USB ポートに接続します。
6. 電源 (図 3-7) を供給するために、5V DC アダプタ バレル ジャックを J1 コネクタに挿入します。推奨電源は、CUI Inc の SMI24-CUI-P6 5-V です。
7. SW1 を ON の位置に設定します。
8. BOOT が完了したら、必要なペリフェラルを接続します。次に例を示します。RJ-45 イーサネット (J27)、mini-PCIe (J8)、3.5mm ヘッドフォン ジャック (J15)、MIPI カメラ (J20)、LCD 画面 (J14)、USB デバイス (J26)。



 Set these switches to ON state for SD Card boot

図 3-3. SD カードからのブート用に DIP スイッチ (SW2、SW3) を設定する

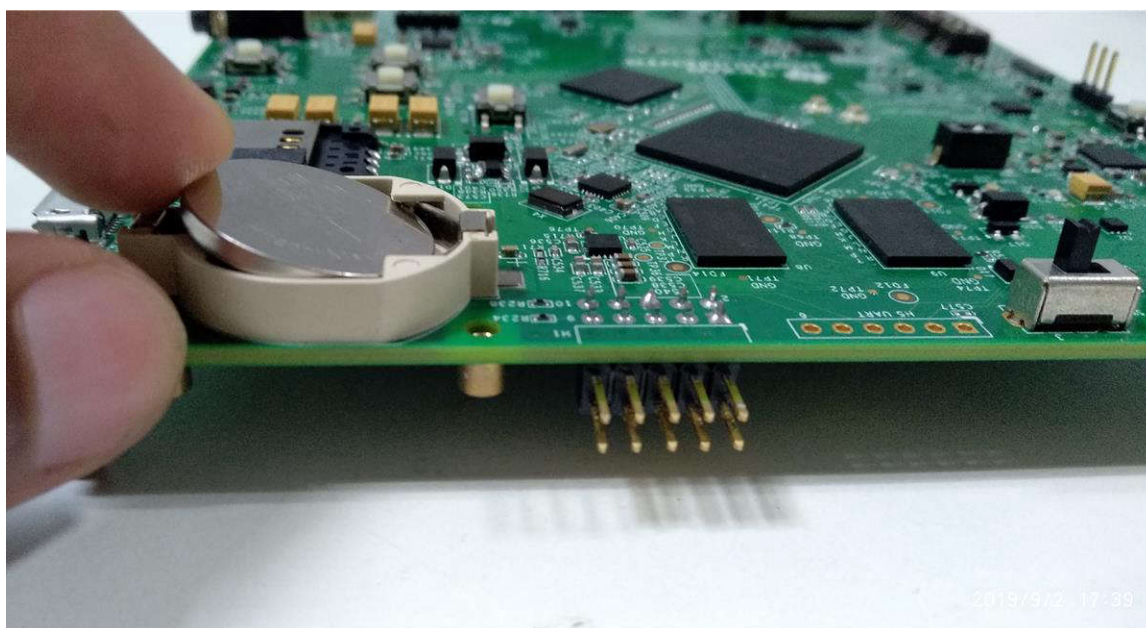


図 3-4. コイン型電池を BH1 に挿入します

注

スーパーバイザがシステムの電源をオンにするには、コイン型電池 (公称 3.0V) の電圧が 2.4V を上回る必要があります。コイン型電池の電圧が低すぎる場合は、新しい電池に交換してテストを続行してください。

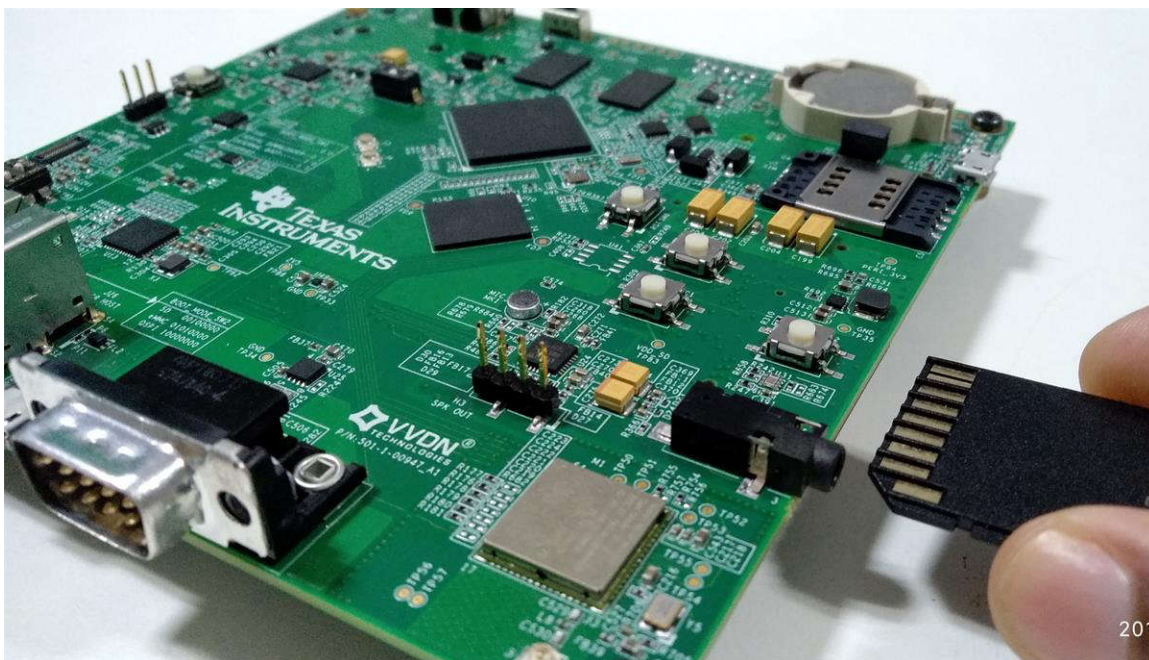


図 3-5. SD カードを J28 に挿入

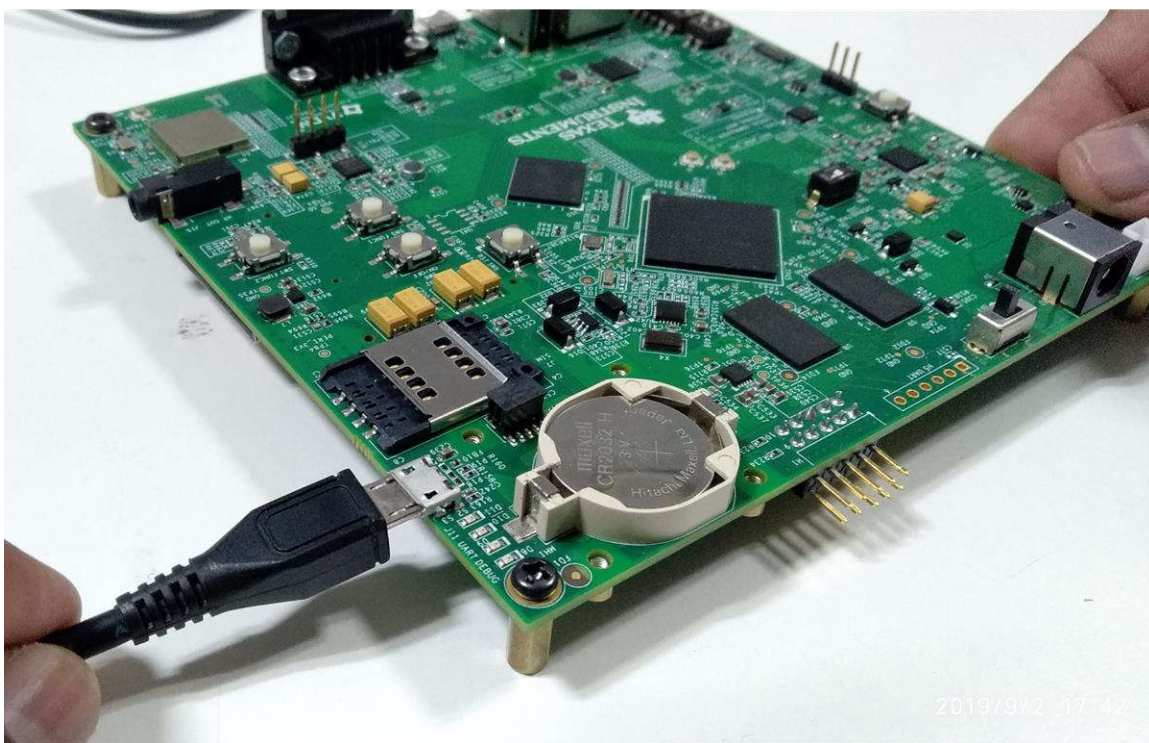


図 3-6. micro-B ケーブルの J11 への挿入

注

ターミナル ウィンドウを使用して TIDA-050034 をデバッグする手順については、[セクション 3.1.2](#) を参照してください

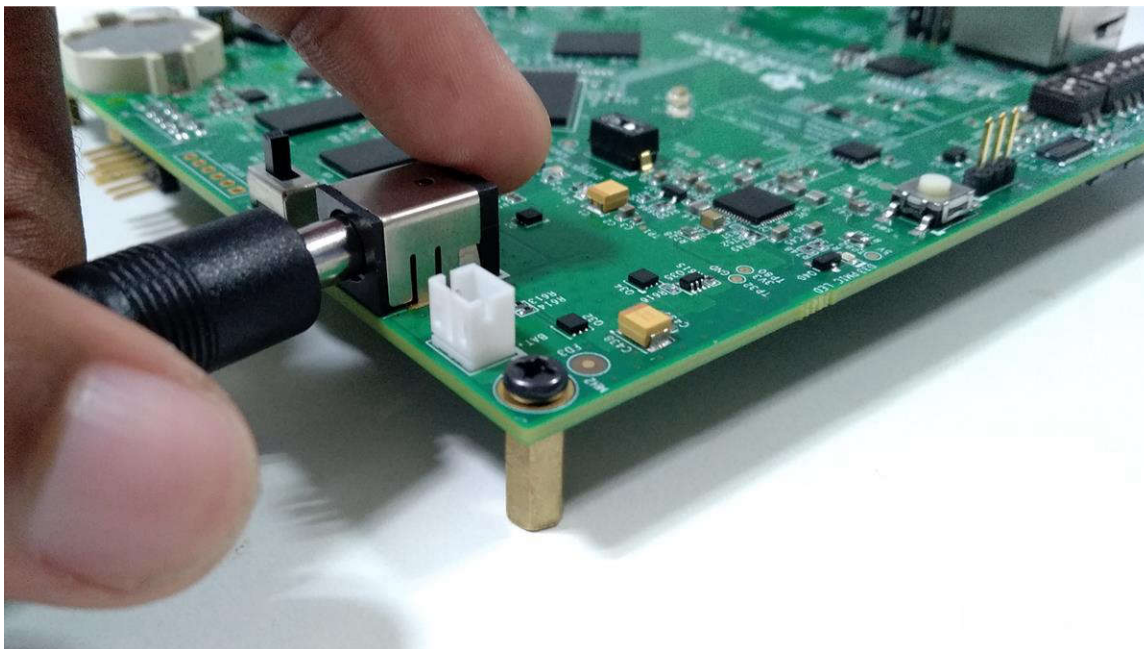


図 3-7. J1 に 5V DC アダプタを挿入する

注

DC 出力電圧、電流定格、極性、バレル ジャック サイズ (内径と外径) が同等である場合は、SMI24-5-V-P6 以外の電源 5-V を置き換えることができます。基板上に過電圧保護回路があり、IC の損傷を防止することを意図しているため、5.25V を超える DC 電圧の電源は許容されません。

注

TI は、DC アダプタ電源を取り外す前に、SW1 をオフ位置に切り替えて、常にシステムの電源をオフにすることを推奨しています。

3.1.1.1 オンボード LED 情報

表 3-1 に PCB に取り付けられたインジケータ LED を示し、TIDA-050034 リファレンス デザインを使いやすくするための簡単な説明を示します。

表 3-1. インジケータ LED

番号 (図 3-1 で)	記号	説明	意味
1	D1	電源オン LED	ON: 電源オン OFF: 電源オフ
2	D2	過電圧 LED	ON: 入力過電圧 (>5.25V) OFF: 入力電圧が推奨範囲内
3	D33	PMIC オン LED	ON: PGOOD は high (PMIC アクティブ) OFF: PGOOD は low (PMIC はアクティブ状態ではない)
4	DA1	プロセッサ ステータス LED	RED ON: U-boot が実行中です LED OFF: U-Boot からカーネルへの移行 赤で点滅: カーネルが実行中です GREEN ON: ファイル システムが実行中です
5	D35	PWM LED	DIM: 周囲光の強度が低い BRIGHT: 周囲光の強度が高い

表 3-1. インジケータ LED (続き)

番号 (図 3-1 で)	記号	説明	意味
6	D14	イーサネットリンク LED	ON: イーサネットリンクが確立されました
			OFF: イーサネットリンク ダウン
7	D9、D8 (COMx)、D10、 D11 (COMy)	デバッグ UART TX/RX	D9 および D10 の点滅: 送信データ
			D8 および D10 の点滅: 受信データ
N/A (下)	D5、D6、D7	mini-PCle LEDs	WWAN
			WLAN
			WPAN

3.1.2 ソフトウェア

TIDA-050034 のテストに使用した主なブート ソースは SD カードです。テストの主な方法は、あらかじめビルドされたパイナリ イメージを使用して SD カードを準備することです。このセクションの目的は、ソフトウェアを使用して開始することです。使用するソフトウェアが、PCB の正しいスロットに挿入された SD カードにすでに書き込まれており、ブート スイッチが適切に設定されていることを想定しています。

テストに使用したソフトウェアは、組込み Linux Yocto であり、TI のすべての IC 向けに記述されたドライバとパッチを使用して、NXP i.MX 7D プロセッサ向けに記述された元の SDK を変更します。イメージのビルドとインストールを行うには、Ubuntu 16.04 (またはそれ以降)、120GB HDD、完全に組み立てられた TIDA-050034 ボード、micro-SD カード、micro-SD ~ SD カード アダプタ、micro-USB ケーブル、5V DC 電源を動作させる必要があります。ソフトウェア イメージのビルドおよびインストール手順は、このマニュアルでは説明しません。

3.1.2.1 TIDA-050034 のブート

SD カードをボードに付属している SD カードスロットに挿入し、ブート スイッチを SD カードからブートするように設定します。設定されたブート ソースに実行可能ファイルが見つからない場合、ソフトウェアは自動的に SD カードからフェッチされます。

USB ケーブルの micro-B 側をボードのデバッグ ポートに、Type-A 側をホスト PC に接続します。このステップでのボード上の接続は[図 3-8](#) のようになります。

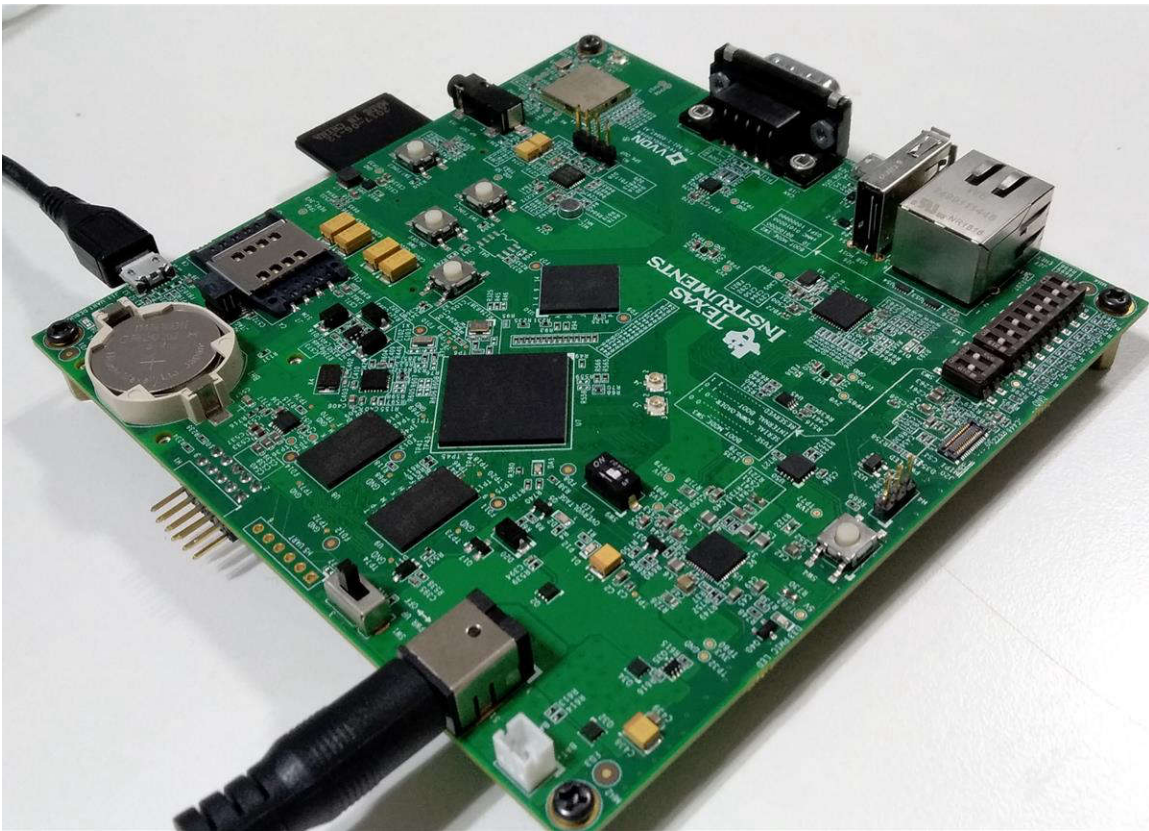


図 3-8. USB 経由でデバッグを行う SD カードからのブートのボード接続

ホスト PC で Windows が実行されている場合は、TeraTerm または Putty を使用して端末を開き、デバイス ノードからデバッグ ログを取得します。FTDI チップのデバイス マネージャにある COMxx ポートに従ってポート番号を変更します。PC と TIDA-050034 ボードの間には 1 本の USB ケーブルのみを接続していますが、2 つの (2) COMxx ポートが使用できます。

たとえば、このボードをテストする場合、ボー レート **115200** の **COM7** または **COM8** ポートを選択し、他の **Putty** 設定をデフォルト オプションのままにします。

基板の電源を入れたときにデバッグ印刷が行われる場合は、そのインターフェイスは機能しています。ログ オンするように求められたら、「root」と入力して **Enter** キーを押します。

```
timx7d login: root
root@timx7d:~#
```

作成時点では、TIDA-050034 の最新のソフトウェア / ファームウェア バージョンは 1.1.0_1 であり、シンプルな Linux コマンドを使って確認できます。

```
root@timx7d:~# fw-version
firmware version : 1.1.0_1
```

TIDA-050034 の電源と消費電力のテストに役立つ他にも、多くの Linux 機能とコマンドがあります。次のセクションでは、いくつか例を紹介します。

3.1.2.2 TIDA-050034 をテストするための Linux コマンドの例

バス上にどの I²C デバイスがあるかを確認するには、「0」はチャンネル 0 の I²C デバイスを探していることを意味します (TPS6521815 は、ここでは 0x24 と想定されているため)。

```
root@timx7d:~# i2cdetect -y -r 0
0 1 2 3 4 5 6 7 8 9 a b c d e f
```

```
00:  --  --  --  --  --  --  --  --  --  --  --  --  --  --  --
10:  --  --  --  --  --  --  --  --  --  --  --  --  --  --  --
20:  --  --  --  --  UU  --  --  --  --  --  --  --  --  --  --
30:  --  --  --  --  --  --  --  --  --  --  --  --  --  --  --
40:  --  --  --  --  --  --  --  --  --  --  --  --  --  --  --
50:  --  --  --  --  --  --  --  --  --  --  --  --  --  --  --
60:  --  --  --  --  --  --  --  --  --  --  --  --  --  --  --
70:  --  --  --  --  --  --  --  --  --  --  --  --  --  --  --
```

室内の照明を点灯した状態で周囲光センサの読み取り値をテストし、ライトを消灯した状態で再度読み取ります。

```
root@timx7d:~# test_als
lux value : 384.000000
root@timx7d:~# test_als
lux value : 16.020000
```

プロセッサの CPU 周波数に対して PMIC にとって動的電圧スケーリングが機能することを確認するために、792MHz は DCDC1 = 1.0V、996MHz は DCDC1 = 1.1V に対応します。

```
root@timx7d:~# echo userspace > /sys/devices/system/cpu/cpu0/cpufreq/scaling_governor
root@timx7d:~# echo 996000 > /sys/devices/system/cpu/cpu0/cpufreq/scaling_setspeed
root@timx7d:~# echo 792000 > /sys/devices/system/cpu/cpu0/cpufreq/scaling_setspeed
```

電流センサ アプリケーションを動作させて、TPS6521815 PMIC から出力される任意のレールの電流を測定するには、最初のプロンプトの「1」は電流センサ IC #1、2 番目のプロンプトの「1」はチャネル 1、「curr1_input」は、VDD_ARM および VDD_SOC レールで使用されている 248mA の値を返します。

```

root@timx7d:~# test_currentsensor
Enter current sensor no[1-2]: 1
Enter voltage Level[1-3]: 1
/*****
/*                                CURRENT SENSOR2                                */
/*      Location of node:/sys/bus/i2c/devices/2-0040/hwmon/h1mon1/      */
/*****
/* =====
/*                                VDD_SOC_ARM                                */
/* =====
/*
curr1_crit : 16380 mA
curr1_crit_alarm : 0
curr1_input : 248 mA
curr1_max : 16380 mA
curr1_max_alarm : 0
in1_input : 1104 mV
/*****
  
```

TIDA-050034 のテスト用に特別に書かれたその他の便利な機能が、iMX 用 Yocto ビルドの一部として含まれる数千もの事前定義済み Linux コマンドに加えて、多くの機能があります。プロセッサのストレステストと PMIC のテストに負荷電流の増加に最も便利なのは、「[stress-ng](#)」です。Linux コマンドの詳細については、[Ubuntu マニュアル](#)を参照してください。

4 デザイン ファイル

4.1 回路図

回路図をダウンロードするには、[TIDA-050034](#) のデザイン ファイルを参照してください。

4.2 部品表

部品表 (BOM) をダウンロードするには、[TIDA-050034](#) のデザイン ファイルを参照してください。

4.3 CAD ファイル

CAD ファイルをダウンロードするには、[TIDA-050034](#) のデザイン ファイルを参照してください。

4.4 ガーバー ファイル

ガーバー ファイルをダウンロードするには、[TIDA-050034](#) のデザイン ファイルを参照してください。

4.5 アセンブリの図面

アセンブリの図面をダウンロードするには、[TIDA-050034](#) のデザイン ファイルを参照してください。

5 ソフトウェア ファイル

ソフトウェア ファイルをダウンロードするには、[TIDA-050034](#) のデザイン ファイルを参照してください。

6 ドキュメントのサポート

1. テキサス インスツルメンツ、[TPS6521815 ユーザー プログラマブル電源管理 IC \(PMIC\)](#)、[6 つの DC/DC コンバータ](#)、[1 つの LDO](#)、および [3 つのロード スイッチ付きデータシート](#)
2. テキサス インスツルメンツ、『[TPS6521815 PMIC による NXP i.MX 7 プロセッサへの電力供給](#)』技術ノート
3. 『[MCIMX7SABRE:i.MX 7Dual アプリケーション プロセッサをベースとするスマート デバイス向け SABRE ボード](#)』
4. [Ubuntu のマニュアルページリポジトリ](#)
5. [Yocto Project](#) ホーム ページ

6.1 商標

テキサス・インスツルメンツの™ is a trademark of Texas Instruments.

NXP® is a registered trademark of NXP B.V.

Wi-Fi® is a registered trademark of Wi-Fi Alliance.

Bluetooth® is a registered trademark of Bluetooth SIG, Inc.

ヒロセ® is a registered trademark of Hirose Electric Co., Ltd.

Arm® and Cortex® are registered trademarks of Arm Limited.

Micron® is a registered trademark of Micron Technology, Inc.

PCI Express® is a registered trademark of PCI-SIG.

すべての商標は、それぞれの所有者に帰属します。

HDMI、HDMI High-Definition Multimedia Interface、HDMI トレードドレス、および HDMI ロゴは、HDMI Licensing Administrator Inc. の商標または登録商標です。

7 改訂履歴

資料番号末尾の英字は改訂を表しています。その改訂履歴は英語版に準じています。

Changes from Revision A (December 2019) to Revision B (November 2025)	Page
• ドキュメント全体にわたって表、図、相互参照の採番方法を更新。.....	1
• HDMI 商標情報を追加。.....	1

A プロセッサ ピン マッピング

A.1 i.MX 7Dual ピン マッピング

次の表に、i.MX 7Dual プロセッサの各ピンのマッピングの詳細なリストを示します。

表 A-1. i.MX 7D ピン マッピング

ピン	ペリフェラル	信号	ルート	電力グループ	方向
AD14	MMDC	dram_data、13	DRAM_DATA13	NVCC_DRAM (0V)	出力
AC14	MMDC	dram_cas_b	DRAM_CAS_B	NVCC_DRAM (0V)	出力
AB14	MMDC	dram_sdwe_b	DRAM_SDWE_B	NVCC_DRAM (0V)	出力
AA14	MMDC	dram_odt、1	DRAM_ODT1	NVCC_DRAM (0V)	出力
AE14	MMDC	dram_data、08	DRAM_DATA08	NVCC_DRAM (0V)	出力
AB15	MMDC	dram_ras_b	DRAM_RAS_B	NVCC_DRAM (0V)	出力
AD15	MMDC	dram_sdqs1_p	DRAM_SDQS1_P	NVCC_DRAM (0V)	入力 / 出力
AE15	MMDC	dram_sdqs1_n	DRAM_SDQS1_N	NVCC_DRAM (0V)	入力 / 出力
AB16	MMDC	dram_addr、01	DRAM_ADDR01	NVCC_DRAM (0V)	出力
AC16	MMDC	dram_odt、0	DRAM_ODT0	NVCC_DRAM (0V)	出力
AD16	MMDC	dram_data、11	DRAM_DATA11	NVCC_DRAM (0V)	出力
AE16	MMDC	dram_data、12	DRAM_DATA12	NVCC_DRAM (0V)	出力
AB17	MMDC	dram_sdcke、0	DRAM_SDCKE0	NVCC_DRAM_CKE (0V)	出力
AD17	MMDC	dram_dqm、1	DRAM_DQM1	NVCC_DRAM (0V)	出力
AE17	MMDC	dram_data、10	DRAM_DATA10	NVCC_DRAM (0V)	出力
AB18	MMDC	dram_addr、14	DRAM_ADDR14	NVCC_DRAM (0V)	出力
AC18	MMDC	dram_addr、02	DRAM_ADDR02	NVCC_DRAM (0V)	出力
AD18	MMDC	dram_data、06	DRAM_DATA06	NVCC_DRAM (0V)	出力
AE18	MMDC	dram_data、09	DRAM_DATA09	NVCC_DRAM (0V)	出力
AB19	MMDC	dram_addr、00	DRAM_ADDR00	NVCC_DRAM (0V)	出力
AD19	MMDC	dram_data、05	DRAM_DATA05	NVCC_DRAM (0V)	出力
AE19	MMDC	dram_data、07	DRAM_DATA07	NVCC_DRAM (0V)	出力
AB20	MMDC	dram_addr、15	DRAM_ADDR15	NVCC_DRAM (0V)	出力
AC20	MMDC	dram_addr、03	DRAM_ADDR03	NVCC_DRAM (0V)	出力
AD20	MMDC	dram_dqm、0	DRAM_DQM0	NVCC_DRAM (0V)	出力
AE20	MMDC	dram_data、02	DRAM_DATA02	NVCC_DRAM (0V)	出力
AB21	MMDC	dram_addr、04	DRAM_ADDR04	NVCC_DRAM (0V)	出力
AD21	MMDC	dram_sdqs0_n	DRAM_SDQS0_N	NVCC_DRAM (0V)	入力 / 出力
AE21	MMDC	dram_sdqs0_p	DRAM_SDQS0_P	NVCC_DRAM (0V)	入力 / 出力
P22	MMDC	dram_sdba、1	DRAM_SDBA1	NVCC_DRAM (0V)	出力
R22	MMDC	dram_sdba、0	DRAM_SDBA0	NVCC_DRAM (0V)	出力
T22	MMDC	dram_addr、12	DRAM_ADDR12	NVCC_DRAM (0V)	出力
U22	MMDC	dram_addr、11	DRAM_ADDR11	NVCC_DRAM (0V)	出力
V22	MMDC	dram_addr、06	DRAM_ADDR06	NVCC_DRAM (0V)	出力
W22	MMDC	dram_addr、08	DRAM_ADDR08	NVCC_DRAM (0V)	出力
Y22	MMDC	dram_addr、07	DRAM_ADDR07	NVCC_DRAM (0V)	出力
AA22	MMDC	dram_cs1_b	DRAM_CS1_B	NVCC_DRAM (0V)	出力
AB22	MMDC	dram_sdcke、1	DRAM_SDCKE1	NVCC_DRAM_CKE (0V)	出力
AC22	MMDC	dram_reset	DRAM_RESET	NVCC_DRAM_CKE (0V)	出力
AD22	MMDC	dram_data、00	DRAM_DATA00	NVCC_DRAM (0V)	出力

表 A-1. i.MX 7D ピン マッピング (続き)

ピン	ペリフェラル	信号	ルート	電力グループ	方向
AE22	MMDC	dram_data、04	DRAM_DATA04	NVCC_DRAM (0V)	出力
N23	MMDC	dram_sdba、2	DRAM_SDBA2	NVCC_DRAM (0V)	出力
P23	MMDC	dram_addr、13	DRAM_ADDR13	NVCC_DRAM (0V)	出力
T23	MMDC	dram_addr、10	DRAM_ADDR10	NVCC_DRAM (0V)	出力
V23	MMDC	dram_addr、09	DRAM_ADDR09	NVCC_DRAM (0V)	出力
Y23	MMDC	dram_addr、05	DRAM_ADDR05	NVCC_DRAM (0V)	出力
AB23	MMDC	dram_cs0_b	DRAM_CS0_B	NVCC_DRAM (0V)	出力
AD23	MMDC	dram_data、01	DRAM_DATA01	NVCC_DRAM (0V)	出力
AE23	MMDC	dram_data、03	DRAM_DATA03	NVCC_DRAM (0V)	出力
N24	MMDC	dram_data、25	DRAM_DATA25	NVCC_DRAM (0V)	出力
P24	MMDC	dram_dqm、3	DRAM_DQM3	NVCC_DRAM (0V)	出力
R24	MMDC	dram_data、29	DRAM_DATA29	NVCC_DRAM (0V)	出力
T24	MMDC	dram_sdqs3_p	DRAM_SDQS3_P	NVCC_DRAM (0V)	入力 / 出力
U24	MMDC	dram_data、30	DRAM_DATA30	NVCC_DRAM (0V)	出力
V24	MMDC	dram_data、31	DRAM_DATA31	NVCC_DRAM (0V)	出力
W24	MMDC	dram_data、17	DRAM_DATA17	NVCC_DRAM (0V)	出力
Y24	MMDC	dram_sdqs2_p	DRAM_SDQS2_P	NVCC_DRAM (0V)	入力 / 出力
AA24	MMDC	dram_dqm、2	DRAM_DQM2	NVCC_DRAM (0V)	出力
AB24	MMDC	dram_data、22	DRAM_DATA22	NVCC_DRAM (0V)	出力
AC24	MMDC	dram_data、23	DRAM_DATA23	NVCC_DRAM (0V)	出力
AD24	MMDC	dram_sdclk0_p	DRAM_SDCLK0_P	NVCC_DRAM (0V)	出力
N25	MMDC	dram_data、27	DRAM_DATA27	NVCC_DRAM (0V)	出力
P25	MMDC	dram_data、26	DRAM_DATA26	NVCC_DRAM (0V)	出力
R25	MMDC	dram_data、24	DRAM_DATA24	NVCC_DRAM (0V)	出力
T25	MMDC	dram_sdqs3_n	DRAM_SDQS3_N	NVCC_DRAM (0V)	入力 / 出力
U25	MMDC	dram_data、28	DRAM_DATA28	NVCC_DRAM (0V)	出力
V25	MMDC	dram_data、18	DRAM_DATA18	NVCC_DRAM (0V)	出力
W25	MMDC	dram_data、19	DRAM_DATA19	NVCC_DRAM (0V)	出力
Y25	MMDC	dram_sdqs2_n	DRAM_SDQS2_N	NVCC_DRAM (0V)	入力 / 出力
AA25	MMDC	dram_data、16	DRAM_DATA16	NVCC_DRAM (0V)	出力
AB25	MMDC	dram_data、21	DRAM_DATA21	NVCC_DRAM (0V)	出力
AC25	MMDC	dram_data、20	DRAM_DATA20	NVCC_DRAM (0V)	出力
AD25	MMDC	dram_sdclk0_n	DRAM_SDCLK0_N	NVCC_DRAM (0V)	出力
AB13	MMDC	dram_zqpad	DRAM_ZQPAD	NVCC_DRAM (0V)	入力
AC13	MMDC	dram_vref	DRAM_VREF	DRAM_VREF (0V)	入力
AD13	MMDC	dram_data、14	DRAM_DATA14	NVCC_DRAM (0V)	出力
AE13	MMDC	dram_data、15	DRAM_DATA15	NVCC_DRAM (0V)	出力
T1	ENET1	enet_mdc	GPIO1_IO11	NVCC_GPIO2 (0 V)	出力
R5	ENET1	enet_mdio	GPIO1_IO10	NVCC_GPIO2 (0 V)	入力 / 出力
F14	ENET1	rgmii_rd、1	ENET1_RDATA1	NVCC_ENET1 (0 V)	入力
E14	ENET1	rgmii_rd、0	ENET1_RDATA0	NVCC_ENET1 (0 V)	入力
D13	ENET1	rgmii_rd、2	ENET1_RDATA2	NVCC_ENET1 (0 V)	入力
E13	ENET1	rgmii_rd、3	ENET1_RDATA3	NVCC_ENET1 (0 V)	入力
F16	ENET1	rgmii_txc	ENET1_TXC	NVCC_ENET1 (0 V)	出力
E16	ENET1	rgmii_tx_ctl	ENET1_TX_CTL	NVCC_ENET1 (0 V)	出力

表 A-1. i.MX 7D ピン マッピング (続き)

ピン	ペリフェラル	信号	ルート	電力グループ	方向
F15	ENET1	rgmii_rxc	ENET1_RXC	NVCC_ENET1 (0 V)	入力
E15	ENET1	rgmii_rx_ctl	ENET1_RX_CTL	NVCC_ENET1 (0 V)	入力
F17	ENET1	rgmii_td、0	ENET1_TDATA0	NVCC_ENET1 (0 V)	出力
E17	ENET1	rgmii_td、1	ENET1_TDATA1	NVCC_ENET1 (0 V)	出力
E18	ENET1	rgmii_td、2	ENET1_TDATA2	NVCC_ENET1 (0 V)	出力
D18	ENET1	rgmii_td、3	ENET1_TDATA3	NVCC_ENET1 (0 V)	出力
P21	QSPI	qspi_a_data、1	EPDC1_DATA01	NVCC_EPDC1 (0 V)	入力 / 出力
N20	QSPI	qspi_a_data、2	EPDC1_DATA02	NVCC_EPDC1 (0 V)	入力 / 出力
N21	QSPI	qspi_a_data、3	EPDC1_DATA03	NVCC_EPDC1 (0 V)	入力 / 出力
M20	QSPI	qspi_a_sclk	EPDC1_DATA05	NVCC_EPDC1 (0 V)	出力
M21	QSPI	qspi_a_ss0_b	EPDC1_DATA06	NVCC_EPDC1 (0 V)	出力
M23	QSPI	qspi_b_data、0	EPDC1_DATA08	NVCC_EPDC1 (0 V)	入力 / 出力
L25	QSPI	qspi_b_data、1	EPDC1_DATA09	NVCC_EPDC1 (0 V)	入力 / 出力
A5	uSDHC1	sd_data、0	SD1_DATA0	NVCC_SD1 (0 V)	入力 / 出力
D6	uSDHC1	sd_data、1	SD1_DATA1	NVCC_SD1 (0 V)	入力 / 出力
A4	uSDHC1	sd_data、2	SD1_DATA2	NVCC_SD1 (0 V)	入力 / 出力
D5	uSDHC1	sd_data、3	SD1_DATA3	NVCC_SD1 (0 V)	入力 / 出力
C5	uSDHC1	sd_cmd	SD1_CMD	NVCC_SD1 (0 V)	入力 / 出力
B5	uSDHC1	sd_clk	SD1_CLK	NVCC_SD1 (0 V)	出力
C6	uSDHC1	sd_cd_b	SD1_CD_B	NVCC_SD1 (0 V)	入力
B4	uSDHC1	sd_reset_b	SD1_RESET_B	NVCC_SD1 (0 V)	出力
C4	uSDHC1	sd_wp	SD1_WP	NVCC_SD1 (0 V)	入力
L3	UART1	uart_rx_data	UART1_RXD	NVCC_UART (0V)	入力
L4	UART1	uart_tx_data	UART1_TXD	NVCC_UART (0V)	出力
L5	UART2	uart_rx_data	UART2_RXD	NVCC_UART (0V)	入力
L6	UART2	uart_tx_data	UART2_TXD	NVCC_UART (0V)	出力
H3	UART6	uart_rx_data	ECSP11_SCLK	NVCC_SPI (0V)	入力
H4	UART6	uart_rts_b	ECSP11_MISO	NVCC_SPI (0V)	入力
G5	UART6	uart_tx_data	ECSP11_MOSI	NVCC_SPI (0V)	出力
H5	UART6	uart_cts_b	ECSP11_SS0	NVCC_SPI (0V)	出力
E20	ELCDIF	lcd_clk	LCD1_CLK	NVCC_LCD (0V)	入力
F25	ELCDIF	lcd_enable	LCD1_ENABLE	NVCC_LCD (0V)	入力 / 出力
E25	ELCDIF	lcd_hsync	LCD1_HSYNC	NVCC_LCD (0V)	入力
F24	ELCDIF	lcd_vsync	LCD1_VSYNC	NVCC_LCD (0V)	入力
C21	ELCDIF	lcd_rs	LCD1_RESET	NVCC_LCD (0V)	出力
D21	ELCDIF	lcd_data、00	LCD1_DATA00	NVCC_LCD (0V)	入力 / 出力
A22	ELCDIF	lcd_data、01	LCD1_DATA01	NVCC_LCD (0V)	入力 / 出力
B22	ELCDIF	lcd_data、02	LCD1_DATA02	NVCC_LCD (0V)	入力 / 出力
A23	ELCDIF	lcd_data、03	LCD1_DATA03	NVCC_LCD (0V)	入力 / 出力
C22	ELCDIF	lcd_data、04	LCD1_DATA04	NVCC_LCD (0V)	入力 / 出力
B23	ELCDIF	lcd_data、05	LCD1_DATA05	NVCC_LCD (0V)	入力 / 出力
A24	ELCDIF	lcd_data、06	LCD1_DATA06	NVCC_LCD (0V)	入力 / 出力
F20	ELCDIF	lcd_data、07	LCD1_DATA07	NVCC_LCD (0V)	入力 / 出力
E21	ELCDIF	lcd_data、08	LCD1_DATA08	NVCC_LCD (0V)	入力 / 出力
C23	ELCDIF	lcd_data、09	LCD1_DATA09	NVCC_LCD (0V)	入力 / 出力

表 A-1. i.MX 7D ピン マッピング (続き)

ピン	ペリフェラル	信号	ルート	電力グループ	方向
B24	ELCDIF	lcd_data、10	LCD1_DATA10	NVCC_LCD (0V)	入力 / 出力
G20	ELCDIF	lcd_data、11	LCD1_DATA11	NVCC_LCD (0V)	入力 / 出力
F21	ELCDIF	lcd_data、12	LCD1_DATA12	NVCC_LCD (0V)	入力 / 出力
E22	ELCDIF	lcd_data、13	LCD1_DATA13	NVCC_LCD (0V)	入力 / 出力
D23	ELCDIF	lcd_data、14	LCD1_DATA14	NVCC_LCD (0V)	入力 / 出力
C24	ELCDIF	lcd_data、15	LCD1_DATA15	NVCC_LCD (0V)	入力 / 出力
B25	ELCDIF	lcd_data、16	LCD1_DATA16	NVCC_LCD (0V)	入力 / 出力
G21	ELCDIF	lcd_data、17	LCD1_DATA17	NVCC_LCD (0V)	入力 / 出力
E23	ELCDIF	lcd_data、18	LCD1_DATA18	NVCC_LCD (0V)	入力 / 出力
D24	ELCDIF	lcd_data、19	LCD1_DATA19	NVCC_LCD (0V)	入力 / 出力
C25	ELCDIF	lcd_data、20	LCD1_DATA20	NVCC_LCD (0V)	入力 / 出力
E24	ELCDIF	lcd_data、21	LCD1_DATA21	NVCC_LCD (0V)	入力 / 出力
D25	ELCDIF	lcd_data、22	LCD1_DATA22	NVCC_LCD (0V)	入力 / 出力
G23	ELCDIF	lcd_data、23	LCD1_DATA23	NVCC_LCD (0V)	入力 / 出力
E3	uSDHC2	sd_clk	SD2_CLK	NVCC_SD2 (0 V)	出力
F6	uSDHC2	sd_cmd	SD2_CMD	NVCC_SD2 (0 V)	入力 / 出力
E4	uSDHC2	sd_data、0	SD2_DATA0	NVCC_SD2 (0 V)	入力 / 出力
E5	uSDHC2	sd_data、1	SD2_DATA1	NVCC_SD2 (0 V)	入力 / 出力
F5	uSDHC2	sd_data、2	SD2_DATA2	NVCC_SD2 (0 V)	入力 / 出力
E6	uSDHC2	sd_data、3	SD2_DATA3	NVCC_SD2 (0 V)	入力 / 出力
D3	uSDHC2	sd_cd_b	SD2_CD_B	NVCC_SD2 (0 V)	入力
C1	uSDHC3	sd_clk	SD3_CLK	NVCC_SD3 (0 V)	出力
E1	uSDHC3	sd_cmd	SD3_CMD	NVCC_SD3 (0 V)	入力 / 出力
B2	uSDHC3	sd_data、0	SD3_DATA0	NVCC_SD3 (0 V)	入力 / 出力
A2	uSDHC3	sd_data、1	SD3_DATA1	NVCC_SD3 (0 V)	入力 / 出力
G2	uSDHC3	sd_data、2	SD3_DATA2	NVCC_SD3 (0 V)	入力 / 出力
F1	uSDHC3	sd_data、3	SD3_DATA3	NVCC_SD3 (0 V)	入力 / 出力
F2	uSDHC3	sd_data、4	SD3_DATA4	NVCC_SD3 (0 V)	入力 / 出力
E2	uSDHC3	sd_data、5	SD3_DATA5	NVCC_SD3 (0 V)	入力 / 出力
C2	uSDHC3	sd_data、6	SD3_DATA6	NVCC_SD3 (0 V)	入力 / 出力
B1	uSDHC3	sd_data、7	SD3_DATA7	NVCC_SD3 (0 V)	入力 / 出力
J1	uSDHC3	sd_strobe	SD3_STROBE	NVCC_SD3 (0 V)	出力
G1	uSDHC3	sd_reset_b	SD3_RESET_B	NVCC_SD3 (0 V)	出力
K24	GPIO2	gpio_io、28	EPDC1_BDR0	NVCC_EPDC2 (0 V)	指定なし
D15	SAI1	sai_tx_bclk	ENET1_RX_CLK	NVCC_ENET1 (0 V)	出力
D16	SAI1	sai_rx_data	ENET1_TX_CLK	NVCC_ENET1 (0 V)	入力
D19	SAI1	sai_tx_data	ENET1_COL	NVCC_ENET1 (0 V)	出力
E19	SAI1	sai_tx_sync	ENET1_CRS	NVCC_ENET1 (0 V)	入力 / 出力
E10	SAI1	sai_mclk	SAI1_MCLK	NVCC_SAI (0V)	出力
J2	I2C1	i2c_scl	I2C1_SCL	NVCC_I2C (0 V)	入力 / 出力
K1	I2C1	i2c_sda	I2C1_SDA	NVCC_I2C (0 V)	入力 / 出力
K2	I2C2	i2c_scl	I2C2_SCL	NVCC_I2C (0 V)	入力 / 出力
K3	I2C2	i2c_sda	I2C2_SDA	NVCC_I2C (0 V)	入力 / 出力
K5	I2C3	i2c_scl	I2C3_SCL	NVCC_I2C (0 V)	入力 / 出力

表 A-1. i.MX 7D ピン マッピング (続き)

ピン	ペリフェラル	信号	ルート	電力グループ	方向
K6	I2C3	i2c_sda	I2C3_SDA	NVCC_I2C (0 V)	入力 / 出力
B8	USB	usb_otg1_dp	USB_OTG1_DP	USB_OTG1_VDDA_3P3 (0 V)	入力 / 出力
A8	USB	usb_otg1_dn	USB_OTG1_DN	USB_OTG1_VDDA_3P3 (0 V)	入力 / 出力
B7	USB	usb_otg1_id	USB_OTG1_ID	USB_OTG1_VDDA_3P3 (0 V)	入力
C7	USB	usb_otg1_chd_b	USB_OTG1_CHD_B	USB_OTG1_VDDA_3P3 (0 V)	入力 / 出力
A7	USB	usb_otg1_rext	USB_OTG1_REXT	USB_OTG1_VDDA_3P3 (0 V)	入力 / 出力
B10	USB	usb_otg2_dp	USB_OTG2_DP	USB_OTG2_VDDA_3P3 (0 V)	入力 / 出力
A10	USB	usb_otg2_dn	USB_OTG2_DN	USB_OTG2_VDDA_3P3 (0 V)	入力 / 出力
B11	USB	usb_otg2_id	USB_OTG2_ID	USB_OTG2_VDDA_3P3 (0 V)	入力
A11	USB	usb_otg2_rext	USB_OTG2_REXT	USB_OTG2_VDDA_3P3 (0 V)	入力 / 出力
A12	USB	usb_h_data	USB_H_DATA	USB_H_VDD_1P2 (0 V)	入力 / 出力
B12	USB	usb_h_strobe	USB_H_STROBE	USB_H_VDD_1P2 (0 V)	入力 / 出力
T6	FLEXCAN2	flexcan_tx	GPIO1_IO15	NVCC_GPIO2 (0 V)	出力
T5	FLEXCAN2	flexcan_rx	GPIO1_IO14	NVCC_GPIO2 (0 V)	入力
L20	GPIO2	gpio_io、14	EPDC1_DATA14	NVCC_EPDC1 (0 V)	指定なし
P20	QSPI	qspi_a_data、0	EPDC1_DATA00	NVCC_EPDC1 (0 V)	入力 / 出力
AC10	PCIE	pcie_refclkout_n	PCIE_REFCLKOUT_N	PCIE_VPH (0V)	出力
AB10	PCIE	pcie_refclkout_p	PCIE_REFCLKOUT_P	PCIE_VPH (0V)	出力
AD10	PCIE	pcie_refclk_in_p	PCIE_REFCLKIN_P	PCIE_VPH (0V)	入力
AE10	PCIE	pcie_refclk_in_n	PCIE_REFCLKIN_N	PCIE_VPH (0V)	入力
AD11	PCIE	pcie_rx_p	PCIE_RX_P	PCIE_VPH_RX (0V)	入力
AE11	PCIE	pcie_rx_n	PCIE_RX_N	PCIE_VPH_RX (0V)	入力
AB11	PCIE	pcie_tx_p	PCIE_TX_P	PCIE_VPH_TX (0V)	出力
AC11	PCIE	pcie_tx_n	PCIE_TX_N	PCIE_VPH_TX (0V)	出力
AA13	PCIE	pcie_rext	PCIE_REXT	PCIE_VPH (0V)	入力 / 出力
B15	MIPI_CSI2	mipi_csi_clk_p	MIPI_CSI_CLK_P	MIPI_VDDA_1P8 (0 V)	入力 / 出力
A15	MIPI_CSI2	mipi_csi_clk_n	MIPI_CSI_CLK_N	MIPI_VDDA_1P8 (0 V)	入力 / 出力
B16	MIPI_CSI2	mipi_csi_d0_p	MIPI_CSI_D0_P	MIPI_VDDA_1P8 (0 V)	入力 / 出力
A16	MIPI_CSI2	mipi_csi_d0_n	MIPI_CSI_D0_N	MIPI_VDDA_1P8 (0 V)	入力 / 出力
B14	MIPI_CSI2	mipi_csi_d1_p	MIPI_CSI_D1_P	MIPI_VDDA_1P8 (0 V)	入力 / 出力
A14	MIPI_CSI2	mipi_csi_d1_n	MIPI_CSI_D1_N	MIPI_VDDA_1P8 (0 V)	入力 / 出力
AE6	XTALOSC	rtc_xtali	RTC_XTALI	VDD_SNVIS_1P8_CAP (0 V)	入力
AD6	XTALOSC	rtc_xtalo	RTC_XTALO	VDD_SNVIS_1P8_CAP (0 V)	出力
V1	XTALOSC	xtali	XTALI	VDDA_1P8 (0 V)	入力
V2	XTALOSC	xtalo	XTALO	VDDA_1P8 (0 V)	出力
AC8	XTALOSC	onoff	ONOFF	VDD_SNVIS_IN (0V)	入力
AE4	TEMPSENSO R	rext	TEMPSENSOR_REXT	VDD_TEMPSENSOR_1P8 (0 V)	入力
D12	I2C4	i2c_sda	SAI1_RXC	NVCC_SAI (0V)	入力 / 出力
C12	I2C4	i2c_scl	SAI1_RXFS	NVCC_SAI (0V)	入力 / 出力
G3	GPIO5	gpio_io、11	SD2_RESET_B	NVCC_SD2 (0 V)	指定なし
C3	GPIO5	gpio_io、10	SD2_WP	NVCC_SD2 (0 V)	指定なし
N1	GPIO1	gpio_io、00	GPIO1_IO00	NVCC_GPIO1 (0 V)	指定なし
N2	GPIO1	gpio_io、01	GPIO1_IO01	NVCC_GPIO1 (0 V)	指定なし
N3	GPIO1	gpio_io、02	GPIO1_IO02	NVCC_GPIO1 (0 V)	指定なし

表 A-1. i.MX 7D ピン マッピング (続き)

ピン	ペリフェラル	信号	ルート	電力グループ	方向
J6	GPIO4	gpio_io, 23	ECSPI2_SS0	NVCC_SPI (0V)	指定なし
G6	GPIO4	gpio_io, 21	ECSPI2_MOSI	NVCC_SPI (0V)	指定なし

重要なお知らせと免責事項

TI は、技術データと信頼性データ (データシートを含みます)、設計リソース (リファレンス デザインを含みます)、アプリケーションや設計に関する各種アドバイス、Web ツール、安全性情報、その他のリソースを、欠陥が存在する可能性のある「現状のまま」提供しており、商品性および特定目的に対する適合性の黙示保証、第三者の知的財産権の非侵害保証を含むいかなる保証も、明示的または黙示的にかかわらず拒否します。

これらのリソースは、TI 製品を使用する設計の経験を積んだ開発者への提供を意図したものです。(1) お客様のアプリケーションに適した TI 製品の選定、(2) お客様のアプリケーションの設計、検証、試験、(3) お客様のアプリケーションに該当する各種規格や、その他のあらゆる安全性、セキュリティ、規制、または他の要件への確実な適合に関する責任を、お客様のみが単独で負うものとし、TI は一切の責任を拒否します。

上記の各種リソースは、予告なく変更される可能性があります。これらのリソースは、リソースで説明されている TI 製品を使用するアプリケーションの開発の目的でのみ、TI はその使用をお客様に許諾します。これらのリソースに関して、他の目的で複製することや掲載することは禁止されています。TI や第三者の知的財産権のライセンスが付与されている訳ではありません。お客様は、これらのリソースを自身で使用した結果発生するあらゆる申し立て、損害、費用、損失、責任について、TI およびその代理人を完全に補償するものとし、TI は一切の責任を拒否します。

TI の製品は、[TI の販売条件](#)、[TI の総合的な品質ガイドライン](#)、[ti.com](#) または TI 製品などに関連して提供される他の適用条件に従い提供されます。TI がこれらのリソースを提供することは、適用される TI の保証または他の保証の放棄の拡大や変更を意味するものではありません。TI がカスタム、またはカスタマー仕様として明示的に指定していない限り、TI の製品は標準的なカタログに掲載される汎用機器です。

お客様がいかなる追加条項または代替条項を提案する場合も、TI はそれらに異議を唱え、拒否します。

Copyright © 2025, Texas Instruments Incorporated

最終更新日：2025 年 10 月